

# EtherCAT

# XB6 系列插片式 I/O

用户手册



南京实点电子科技有限公司

#### 版权所有 © 南京实点电子科技有限公司 2024。 保留一切权利。

非经本公司书面许可,任何单位和个人不得擅自摘抄、复制本文档内容的部分或全部,并不得以任何形式传播。

#### 商标声明

**spot** 和其它实点商标均为南京实点电子科技有限公司的商标。

本文档提及的其它所有商标或注册商标,由各自的所有人拥有。

#### 注意

您购买的产品、服务或特性等应受实点公司商业合同和条款的约束,本文档中描述的全部或部分产品、服务或特性可 能不在您的购买或使用范围之内。除非合同另有约定,实点公司对本文档内容不做任何明示或默示的声明或保证。 由于产品版本升级或其他原因,本文档内容会不定期进行更新。除非另有约定,本文档仅作为使用指导,本文档中的 所有陈述、信息和建议不构成任何明示或暗示的担保。

南京实点电子科技有限公司 地址: 江苏省南京市江宁区胜利路 91 号昂鹰大厦 11 楼

邮编: 211106

- 电话: 4007788929
- 网址: http://www.solidotech.com

		日 录	
1	产品概	述	1
	1.1	产品简介	1
	1.2	产品特性	1
	1.3	应用配置	2
2	命名规	则	3
	2.1	命名规则	3
	2.1.1	耦合器命名规则	3
	2.1.2	I/O 模块命名规则	4
	2.2	常用模块列表	5
3	产品参	数	7
	3.1	通用参数	7
	3.2	电源参数	7
	3.3	接口参数	8
	3.4	数字量参数	8
	3.5	模拟量参数	9
	3.5.1	技术参数	9

4

	3.5.2	电压输入/输出量程选择及码值表	10
	3.5.3	电流输入/输出量程选择及码值表	12
	3.6	公共端扩展模块参数	14
4	面板…		15
	4.1	耦合器面板	15
	4.1.1	耦合器结构	15
	4.1.2	指示灯功能	16
	4.2	I/O 模块面板	17
5	安装和	拆卸	18
	5.1	安装指南	18
	5.2	安装拆卸步骤	19
	5.3	安装示意图	20
	5.4	外形尺寸	24
6	接线…		27

6.1	接线端子	27
6.2	接线说明和要求	27
6.3	I/O 模块接线图	
6.3.1	XB6-3200A	
6.3.2	XB6-3200B	
6.3.3	XB6-1616A	
6.3.4	XB6-1616B	
6.3.5	XB6-1600A	
6.3.6	XB6-1600B	
6.3.7	XB6-0800A	
6.3.8	XB6-0800B	
6.3.9	XB6-0032A	
6.3.10	XB6-0032B	41
6.3.11	XB6-0016A	42
6.3.12	XB6-0016B	43
6.3.13	XB6-0008A	44
6.3.14	XB6-0008B	45
6.3.15	XB6-0012J	46
6.3.16	XB6-A80V	47
6.3.17	XB6-A80I	48
6.3.18	XB6-A40V	49
6.3.19	XB6-A40I	
6.3.20	XB6-A08V	51
6.3.21	XB6-A08I	
6.3.22	XB6-A04V	53
6.3.23	XB6-A04I	54
6.3.24	XB6-A80TM	55
6.3.25	XB6-A40TM	56
6.3.26	XB6-A40TDC	57
6.3.27	XB6-PC80B	58
6.3.28	XB6-PWM4	59
6.3.29	XB6-P04A	60

	6.3.30	) XB6-P20A	61
	6.3.31	XB6-P20D	
	6.3.32	2 XB6-P20DS	
	6.3.33	8 XB6-C01SP	
	6.4	公共端扩展模块接线图	65
7	使用…		
	7.1	模块应用	
	7.1.1	应用方式	
	7.2	耦合器功能说明	
	7.3	模块参数设置功能	71
	7.3.1	数字量输入滤波时间	71
	7.3.2	模拟量滤波设置功能	71
	7.3.3	输出清空保持功能	71
	7.3.4	模拟量量程选择	71
	7.4	总线模块组态说明	72
	7.4.1	在 TwinCAT3 软件环境下的应用	72
	7.4.2	在 Sysmac Studio 软件环境下的应用	
	7.4.3	在 CODESYS V3.5 软件环境下的应用	

# **1** 产品概述

# 1.1 产品简介

XB6 系列插片式 I/O 模组,采用耦合器和 I/O 模块组合的结构。XB6-EC2002ST 是 XB6 系列插片式电源模块 和 EtherCAT 耦合器模块套件,耦合器将可扩展的 I/O 模块连接到现场总线控制系统,I/O 模块通讯背板采用 Xbus 总线,实时性高、模块种类丰富,为用户高速数据采集、优化系统配置、简化现场配线、提高系统可靠性等提 供保障。

# 1.2 产品特性

#### ● 占用节点少 一个节点由一个总线耦合器、1~32 个 X-bus 系列 I/O 模块以及一个末端端盖组成。

- 功能扩展丰富
  支持灵活扩展, I/O 种类齐全;可集成数字量、模拟量、温度、脉冲等模块,适用不同应用场合需求。
  组态灵活
  - 多种类型插片式 I/O 模块可任意组合。
- 兼容性强 耦合器通信接口符合通讯标准,支持主流 EtherCAT 主站。
- 支持配置参数
  支持参数配置,自动保存。
- 易诊断 创新的通道指示灯设计,紧贴通道,通道状态一目了然,检测、维护方便。
   速度快

背板采用 X-bus 总线:扫描周期最大 1 ms。

# 1.3 应用配置



应用方式:

采用电源模块、耦合器、数字量、模拟量、继电器、温度、脉冲、编码器接口、步进驱动等模块组合的应用 方式。

#### 应用配置:

根据主站接入能力、站点数量、I/O 点数、功能类型等要求,可适应不同型号 I/O 模块组合配置。

#### 配置规则:

模组自左至右依次为电源模块、耦合器模块、I/O 模块、端盖(必须配置)等。

# **2** 命名规则

# 2.1 命名规则

#### 2.1.1 耦合器命名规则

# $\frac{XB}{(1)} \frac{6}{(2)} - \frac{EC}{(3)} \frac{20}{(4)} \frac{02}{(5)} \frac{ST}{(6)}$

编号	含义	取值说明
(1)	总线类型	XB: X-bus 总线
(2)	产品系列	6: 插片式
(3)	总线协议	PD: PROFIBUS-DP
		CL: CC-Link
		PN: PROFINET
		EI: EtherNet/IP
		EC: EtherCAT
		CB: CC-Link IE Field Basic
		CT: CC-Link IE TSN
(4)	电源功率	20: 2A
(5)	网口数量	02: 双网口
(6)	模块类型	ST:电源模块和耦合器套件

### 2.1.2 I/O 模块命名规则

# $\frac{XB}{(1)} \frac{6}{(2)} - \frac{A}{(3)} \frac{8}{(4)} \frac{0}{(5)} \frac{V}{(6)}$

编号	含义	取值说明				
(1)	总线类型	XB: X-bus 总线				
(2)	产品系列	6: 插片式				
(3)	I/O 模块种类	A: 模拟量				
		公:				
(4)	输入信 <del>号</del> 点数	模拟量:0	、4、8			
		数字量:8、16、32				
(5)	输出信号点数	模拟量: 0、4、8				
		数字量: 8、16、32				
(6)	输入输出特性	数字量		模拟量		
		编码	输入	输出	编码	说明
		А	NPN	NPN、0.5A	V	-10~+10 V、0~+10 V
		В	PNP	PNP、0.5A	I	4~20 mA、0~20 mA
		BW	PNP	PNP、0.25A	ТМ	热电阻、热电偶
		N	NPN/PNP	-		
		AN	-	NPN、0.1A	1	
		BN	-	PNP、0.1A		

# 2.2 常用模块列表

型号	产品描述				
XB6-EC2002ST	EtherCAT 耦合器套件(电源 XB6-P2	000H、耦合器 XB6-EC0002)			
XB6-P2000	扩展电源模块				
XB6-3200A      32 通道数字量输入模块, NPN 型					
XB6-3200B	32 通道数字量输入模块,PNP 型				
XB6-0032A	32 通道数字量输出模块,NPN 型				
XB6-0032B/XB6-0032BW	32 通道数字量输出模块,PNP 型				
XB6-1600A	16 通道数字量输入模块,NPN 型				
XB6-1600B	16 通道数字量输入模块, PNP 型				
XB6-0016A	16 通道数字量输出模块,NPN 型				
XB6-0016B/XB6-0016BW	16 通道数字量输出模块,PNP 型				
XB6-0800A	8 通道数字量输入模块,NPN 型				
XB6-0800B	8 通道数字量输入模块,PNP 型				
XB6-0008A	8 通道数字量输出模块,NPN 型				
XB6-0008B/XB6-0008BW	8 通道数字量输出模块,PNP 型				
XB6-1616A	16 通道数字量输入输出模块,NPN 型	<u>1</u>			
XB6-1616B/XB6-1616BW	16 通道数字量输入输出模块,PNP 型				
XB6-3200N      32 通道数字量输入, NPN/PNP 兼容					
XB6-0032AN      32 通道数字量输出, NPN 型					
XB6-0032BN	32 通道数字量输出,PNP 型				
XB6-A80V	8 通道模拟量电压输入模块				
XB6-A40V	4 通道模拟量电压输入模块 是积可洗: 010.1.1.1.1.1.1.1.1.1.1.1.1.1.1.1.1.				
XB6-A08V	8 通道模拟量电压输出模块				
XB6-A04V	4 通道模拟量电压输出模块				
XB6-A80I	8 通道模拟量电流输入模块				
XB6-A40I	4 通道模拟量电流输入模块	- 景程可选・0~20 mA - <i>1</i> ~20 mA			
XB6-A08I	8 通道模拟量电流输出模块	│ 里性旳匹.0~20 IIIA 、4~20 IIIA			
XB6-A04I	4 通道模拟量电流输出模块				
XB6-0012J	12 通道继电器输出模块				
XB6-A40TM	4 通道热电阻、热电偶温度采集模块				
XB6-A80TM	8 通道热电阻、热电偶温度采集模块				
XB6-A40TDC 温控模块					
XB6-PC80B      脉冲计数模块					
XB6-PWM4	PWM 输出模块				
XB6-P04A	脉冲输出模块				
XB6-P20A 脉冲计数模块					
XB6-P20D	编码器计数模块				
XB6-P20DS      编码器计数模块					
XB6-C01SP      串行通讯模块					
XB6-VT16	插片式阀岛				

	XX6-C18_2	公共端扩展模块
--	-----------	---------

# **3** 产品参数

# 3.1 通用参数

通用技术参数		
规格尺寸	电源模块	106 × 61 × 22.5 mm
	耦合器模块	106 × 61 × 22.5 mm
	I/O 模块	106 × 73 × 25.7 mm
重量	电源模块	110 g
	耦合器模块	80 g
	I/O 模块	90 g
工作温度	-10°C~+60°C	
存储温度	-20℃~+75℃	
相对湿度	95%,无冷凝	
防护等级	IP20	

# 3.2 电源参数

电源参数				
电源模块	工作电源	24 VDC (18V~30V)		
	输出电压	5 VDC		
	输出电流	2A		
耦合器模块	工作电源	5 VDC		
	工作电流	400 mA		
I/O 模块	工作电源	5 VDC		

# 3.3 接口参数

EtherCAT 接口参数					
总线协议	EtherCAT (MDP)				
I/O 站数量	根据主站设置				
数据传输介质	Ethernet/EtherCAT CAT5 电缆				
传输距离	≤100 m (站与站距离)				
传输速率	100 Mbps				
总线接口	2 × RJ45				

# 3.4 数字量参数

数字量输入		
额定电压	24 VDC (18V~30V)	
信号点数	8、16、32	
信号类型	NPN/ PNP	
"0"信号电压 (PNP)	-3~+3 V	
"1"信号电压 (PNP)	15~30 V	
"0"信号电压 (NPN)	15~30 V	
"1"信号电压 (NPN)	-3~+3 V	
输入滤波	3 ms	
输入电流	4 mA	
隔离方式	光耦隔离	
隔离耐压	500 VAC	
通道指示灯	绿色 LED 灯	
数字量输出		
额定电压	24 VDC (18V~30V)	
信号点数	8、16、32	
信号类型	NPN/ PNP	
负载类型	阻性负载、感性负载	
单通道额定电流	BW 型 Max: 250mA	
	NPN 型 Max: 500 mA	
	PNP型 Max: 500 mA	
端口防护	过压、过流保护	
隔离方式	光耦隔离	
隔离耐压	500 VAC	
通道指示灯	绿色 LED 灯	

继电器输出	
额定电压	24 VDC (18V~30V)
信号点数	12
隔离方式	光耦、继电器
额定负载	2 A
通道指示灯	绿色 LED 灯

# 3.5 模拟量参数

# 3.5.1 技术参数

模拟量输入					
输入点数	4、8				
输入信号 (电压型)	0~+10 V、-10 ~+10 V(量程可调)	0~+10 V、-10 ~+10 V(量程可调)			
输入信号 (电流型)	0~20 mA、4~20 mA(量程可调)				
分辨率	16 bit				
亚样油索	XB6-A40V、XB6-A80V、	<1 ksps			
木忤还平	XB6-A40I、XB6-A80I	≤ T KSPS			
生中	XB6-A40V、XB6-A80V、	+0.19/			
相皮	XB6-A40I、XB6-A80I	±0.1%			
输入阻抗 (电压型)	≥2 kΩ				
输入阻抗 (电流型)	100 Ω				
隔离耐压	500 VAC				
通道指示灯	绿色 LED 灯				
温度输入					
通道数	4、8				
传感器类型	热电偶	热电阻	电阻		
连接方式	2 线制	2 线制、3 线制	2 线制		
	K: -200~1370℃	Pt100: −200~850°C	15Ω~3kΩ		
	J: -200~1200°C	Pt200: −200~600°C			
	E: -200~1000°C	Pt500: -200~600°C			
	S∶ -50~1690℃	Pt1000: -200~600°C			
	B: 50∼1800℃				
精度	±0.3%	±1°C	±0.1%		
灵敏度	0.1℃		±0.1Ω		
分辨率	16 bit (int 类型)				
通道指示灯	绿色 LED 灯				

模拟量输出			
输出点数	4、8		
输出信号 (电压型)	0~+10 V、-10~+10 V(量程可调)		
输出信号 (电流型)	0~20 mA、4~20 mA(量程可调)		
分辨率	16 bit		
生中	XB6-A04V、XB6-A08V、	+0.1%	
相皮	XB6-A04I、XB6-A08I	±0.1%	
负载阻抗 (电压型)	≥2 kΩ		
负载阻抗 (电流型)	<200 Ω		
隔离耐压	500 VAC		
通道指示灯	绿色 LED 灯		

注:模拟量电压模块不支持上下溢和过冲,模拟量电流模块支持上下溢和过冲。

# 3.5.2 电压输入/输出量程选择及码值表

电压输入/输出量程选择及码值范围				
量程选择	0	1	2	3
量程范围	-10 ~+10 V	0~+10 V	-10 ~+10 V	0~+10 V
码值范围	-32768~32767	0~32767	-27648~27648	0~27648
电压输入	D-(65525/20)*11	D-(22767/10)*U	D-(55206/20)*U	D-(27649/10)*U
计算公式	D=(65555/20)*0	D=(32767710)*0	D=(55296/20)*0	D=(27646/10)*0
电压输出	11-(D*20)/65525	U=(D*10)/22767	U=(D*20)/55296	
计算公式	0-(D 20)/03333	0=(D 10)/32707	0-(D 20)/33290	0=(D 10)/27040
码值				
对应表	多见衣宿 5-1 电压时间	参见表格 3-1 电压码值表。		

注: D 表示码值, U 表示电压。

#### 表格 3-1 电压码值表

	0 (默认)	1	2	3
量程	-10~+10V	0~+10V	-10~+10V	0~+10V
电压	码值	码值	码值	码值
-10	-32768	-	-27648	-
-9	-29491	-	-24883	-
-8	-26214	-	-22118	-
-7	-22937	-	-19354	-
-6	-19661	-	-16589	-
-5	-16384	-	-13824	-
-4	-13107	-	-11059	-
-3	-9830	-	-8294	-
-2	-6554	-	-5530	-
-1	-3277	-	-2765	-
0	0	0	0	0
1	3277	3277	2765	2765
2	6554	6553	5530	5530
3	9830	9830	8294	8294
4	13107	13107	11059	11059
5	16384	16384	13824	13824
6	19661	19660	16589	16589
7	22937	22937	19354	19354
8	26214	26214	22118	22118
9	29491	29490	24883	24883
10	32767	32767	27648	27648
	码值= (65535/20)	码值= (32767/10)	码值= (55296/20)	码值= (27648/10)
	*电压	*电压	*电压	*电压
	电压= (码值*20)	电压= (码值*10)	电压= (码值*20)	电压= (码值*10)
	/65535	/32767	/55296	/27648

注:模拟量电压输入模块,通道输入超过 10V 电压时,均显示最大码值。模拟量电压输出模块,码值设置超过表格中量程对应的最大码值时,通道均输出 10V 电压。

# 3.5.3 电流输入/输出量程选择及码值表

模拟电流输入输出量程选择及码值范围					
量程选择	0	1	2	3	
量程范围	4~20 mA	0~20 mA	4~20 mA	0~20 mA	
码值范围	0~65535		0~27648		
电流输入计算公式	D=65535/16*I-		D=(27648/16)*I-	D_(27C49/20)*I	
	16384	D=(05555/20) 1	6912	D=(27646/20)*1	
电流输出计算公式	I=(D+16384)*16/		I=((D+6912)*16)/2	1-(D*20)/27649	
	65535	I=(D 20)/05555	7648	I=(D 20)/27040	
码值	参见表格 3-2 电流码值表。				
对应表					

注: D 表示码值, I 表示电流。

#### 表格 3-2 电流码值表

量程选择	0 (默认)	1	2	3
量程范围	4~20mA	0~20mA	4~20mA	0~20mA
电流	码值	码值	码值	码值
0		0		0
1		3277		1382
2		6554		2765
3		9830		4147
4	0	13107	0	5530
5	4096	16384	1728	6912
6	8192	19661	3456	8294
7	12288	22937	5184	9677
8	16384	26214	6912	11059
9	20479	29491	8640	12442
10	24575	32768	10368	13824
11	28671	36044	12096	15206
12	32767	39321	13824	16589
13	36863	42598	15552	17971
14	40959	45875	17280	19354
15	45055	49151	19008	20736
16	49151	52428	20736	22118
17	53247	55705	22464	23501
18	57343	58982	24192	24883
19	61439	62258	25920	26266
20	65535	65535	27648	27648
21	65535	65535	29376	29030
22			31104	30413
22.81423611			32511	31538
22.96238426			32767	31743
23			32767	31795
23.51779514				32511
23.70298032				32767
24				32767
25				
	码值=65535/16*电	码值= (65535/20)	码值= (27648/16)	码值= (27648/20)
	流-16384	*电流	*电流-6912	*电流

注: 量程 2 输入电流 > 22.81 mA 时,码值均显示 32767;指定码值 > 32511 时,输出电流均为 22.81 mA。 量程 3 输入电流 > 23.52 mA 时,码值均显示 32767;指定码值 > 32511 时,输出电流均为 23.52 mA。

# 3.6 公共端扩展模块参数

公共端子	
额定电压	125 VDC/AC 250V
额定电流	8 A
公共端数量	2组

# **4** 面板

# 4.1 耦合器面板

### 4.1.1 耦合器结构

### 产品各部位名称和功能描述



编号	名称	说明
1	电源接线端子	弹压式接线端子
2	导轨卡槽	适用 DIN 35 mm 导轨固定
3	电源标识、指示灯	指示电源状态
5	系统标识、指示灯	指示电源、模块运行状态
6	总线接口	2×RJ45

电源模块标识及指示灯说明			
标识	颜色	状态	状态描述
Р	绿色	常亮	工作电源正常
		闪烁	超载 80%, 切断对后级负载供电
		熄灭	产品未供电或电源异常
0	红色	熄灭	未超载
常		常亮	负载达到 90%
		闪烁	超载 80%, 切断对后级负载供电

耦合器模块标识及指示灯				
名称	标识	颜色	状态	状态描述
电源指示灯	Р	绿色	常亮	工作电源正常
			熄灭	产品未供电或电源供电异常
系统指示灯	L	绿色	常亮	X-bus 总线正在交互
			闪烁 1Hz	底部总线初始化正常
			闪烁 5Hz	底部总线初始化异常
			闪烁 10Hz	运行中出现 I/O 模块丢失响应
			熄灭	初始化状态或未上电
告警指示灯	E	红色	常亮	耦合器出现异常状态
			熄灭	初始化状态、未上电或无错误
运行状态指示灯	R	绿色	常亮	EtherCAT OP 状态
			闪烁 5Hz	EtherCAT PreOP 状态
			规律闪烁(熄	EtherCAT SafeOP 状态
			灭 1s 常亮	
			200 ms)	
			熄灭	初始化状态或未上电
				EtherCAT Init 状态

网口状态指示灯				
标识	颜色	状态	状态描述	
IN	橙色	闪烁	连接建立并有数据交互	
		熄灭	无数据交互或异常	
	绿色	常亮	建立网络连接	
		熄灭	无网络连接建立或异常	
OUT	橙色	闪烁	连接建立并有数据交互	
		熄灭	无数据交互或异常	
	绿色	常亮	建立网络连接	
		熄灭	无网络连接建立或异常	

# 4.2 I/O模块面板

#### 模块各部位名称和功能描述



I/O 模块指示灯说明				
标识	颜色	状态	状态描述	
P 绿色		常亮	电源供电正常	
		熄灭	产品未上电或电源供电异常	
R 绿色		常亮	系统运行正常	
		闪烁 1 Hz	I/O 模块已连接,X-bus 系统准备交互	
		熄灭	设备未上电、X-bus 未交互数据或异常	
输入通道指示 绿色		常亮	模块检测通道有信号输入	
		熄灭	模块通道无信号输入或信号输入异常	
输出通道指示 绿色 常亮 常亮		常亮	模块通道有信号输出	
		熄灭	模块通道无信号输出或信号输出异常	

# **5** 安装和拆卸

# 5.1 安装指南

#### 安装\拆卸注意事项

- 确保机柜有良好的通风措施(如机柜加装排风扇)。
- 请勿将本设备安装在可能引起过热的设备旁边或者上方。
- 务必将模块竖直安装,并保持周围空气流通(模块上下至少有 50mm 的空气流通空间)。
- 模块安装后,务必在两端安装导轨固定件将模块固定。
- 安装\拆卸务必在切断电源的状态下进行。

#### 模块安装最小间隙 (≥50mm)



#### 确保模块竖直安装



#### 务必安装导轨固定件



# 5.2 安装拆卸步骤

模块安装及拆卸			
模块安装步骤	1、在已固定的导轨上先安装电源模块。		
	2、在电源模块的右边依次安装耦合器及所需要的 I/O 模块。		
	3、安装所有需要的 I/O 模块后,安装端盖,完成模块的组装。		
	4、在电源模块、端盖的两端安装导轨固定件,将模块固定。		
模块拆卸步骤 1、松开模块两端的导轨固定件。			
	2、用一字螺丝刀撬开模块卡扣。		
	3、拔出拆卸的模块。		

# 5.3 安装示意图

#### 电源模块安装



将电源模块导轨卡槽, 如左图①所示垂直对准 导轨。

步骤



如左图②所示,用力压 电源模块,听到"咔 哒"声,模块即安装到 位。

### 耦合器模块安装



步骤

将耦合器模块左侧卡槽 对准电源模块右侧,如 左图③所示推入。 用力压耦合器模块,听 到"咔哒"声,模块即 安装到位。

#### I/O 模块安装





#### 端盖加装



步骤

按照上一步安装耦合器 模块的步骤,逐个安装 所需要的 I/O 模块,如 左图④和图⑤所示。

步骤

在最后一个模块的右侧 安装端盖,如左图⑥所 示,安装方式请参照耦 合器模块的安装方法。

#### 导轨固定件加装







在端盖右侧安装导轨固 定件,先将导轨固定件 向耦合器的方向用力 推,确保模块安装紧 固,并用螺丝刀锁紧导 轨固定件,如左图⑧所 示。





步骤

用螺丝刀松开模块一端 导轨固定件,并向一侧 移开,确保模块和导轨 固定件之间有间隙,如 左图⑨所示。

步骤

紧贴耦合器左侧面安装 并锁紧导轨固定件,如 左图⑦所示。



将一字平头起插入待拆 卸模块的卡扣,侧向模 块的方向用力(听到响 声),如左图⑩和图⑪ 所示。

注:每个模块上下各有 一个卡扣,均按此方法 操作。

10

(11)



按安装模块相反的操 作,拆卸模块,如左图 ⑫所示。

# 5.4 外形尺寸





### 耦合器外形规格(单位 mm)



### 扩展电源外形规格(单位 mm)



I/O 模块外形规格 (单位 mm)



#### 端盖外形规格(单位 mm)



注:均采用 DIN 35 mm 标准导轨安装, DIN 导轨规格 35\*7.5\*1.0, 35\*15\*1.0 (单位 mm)。

# **6** 接线

# 6.1 接线端子

接线端子		
信号线端子	极数	16 P
	极数	20 P
	线径	22~17 AWG 0.3~1.0 mm <sup>2</sup>
中活进了	极数	3P
	线径	22~16 AWG 0.3~1.5 mm <sup>2</sup>
总线接口	2×RJ45	5 类以上的 UTP 或 STP (推荐 STP)

# 6.2 接线说明和要求

#### 电源接线注意事项

- 模块系统侧电源及现场侧电源分开配置使用,请勿混合使用。
- PE 需可靠接地。

电源端子和信号线端子采用免螺丝设计,线缆的安装及拆卸均可使用一字型 螺丝刀 (规格: ≤3mm) 操作。

#### 剥线长度要求

电源和信号线端子推荐电缆剥线长度 10 mm。

单股硬导线,剥好对应长度的导线后,下压按钮同时将单股导线插入。

多股柔性导线,剥好对应长度的导线后,可以直接连接或者配套使用对 应标准规格的冷压端头(管型绝缘端子,参考规格如下表所示),下压 按钮同时将线插入。

电源模块和 I/O 模块接线方法

管型绝缘端头规格表				
规格要求	型号	导线截面积 mm <sup>2</sup>		
	E0310	0.3		
	E0510	0.5		
	E7510	0.75		
	E1010	1.0		
管型绝缘端子 L 的长度为 10 mm	E1510	1.5		

#### 总线接线方法







电源端子和信号线端子规格如下表所示:

采用标准 RJ45 网络接口与标准水晶接头,引脚分配如下表所示。



引脚号	信号	
1	TD+	
2	TD-	
3	RD+	
4	_	
5	_	
6	RD-	
7		
8	_	

# 🗲 注意事项

- 推荐使用类别 5 或更高等级的双屏蔽(编织网+铝箔)STP 电缆作为通讯电缆。
- 设备之间线缆的长度不能超过 100 m。

#### 电源接线:电源模块 3P 端子

使用 DC24V 电源模块,参照接线方法,根据下图所示电路,将电源接好,同时将 PE 可靠接地 (电源线推荐选用 双绞线) 。

● 图 6-1 耦合器、I/O 模块 、电源接线图



● 图 6-2 耦合器、I/O 模块、电源模块、I/O 模块、电源接线图



#### 负载电源接线:现场侧 20P 端子

参照相应 I/O 模块接线图及接线方法将信号线线缆压入接线端子。 负载电源使用 24 VDC 电源供电,参照接线方法,根据下图所示电路,将电源接好(具体参考 <u>6.3 I/O 模块接线</u> 图)。



#### 信号端子接线: 16P\20P 端子

参照相应 I/O 模块接线图及接线方法将信号线线缆压入接线端子。
# 6.3 I/O模块接线图

XB6-3200N, XB6-0032AN, XB6-0032BN 接线图参考《XB6 系列\_MIL 连接器型 IO 用户手册》。

6.3.1 XB6-3200A



\*24V内部导通;0V内部导通







### 6.3.5 XB6-1600A



### 6.3.6 XB6-1600B





C

۵

0

٥

0-

Т

 $\circ_{R}$ 

IOOI

TOOT

i no o T

00

00

രെ

00

00

IO OT

TOOL

٦



n. ۵ ٥ ٠ ۵ ۵ ۵ ٥ PО  $\circ_{\mathbf{R}}$ XB6-0800B DI 卢 ۵ IOOI 0 1 TOOT ۵ 2 TOOT 3  $\mathbf{00}$ 4 5 ۵ 00 6 00 ۵ 7 +0 IOOT 0 -0 0-TOOT Г

Þ

Þ

Þ

### 6.3.9 XB6-0032A



### 6.3.10 XB6-0032B



# 6.3.11 XB6-0016A



### 6.3.12 XB6-0016B



### 6.3.13 XB6-0008A



### 6.3.14 XB6-0008B



口 Ī

F

Г

### 6.3.15 XB6-0012J



\*24V内部导通;0V内部导通 \*负载公共端电源需与模块使用同一个电源 \*COM可接正极或负极,内部不互通,支持DC0-48V

### 6.3.16 XB6-A80V



## 6.3.17 XB6-A80I



\*COM内部导通 \*所有通道负载需同源

### 6.3.18 XB6-A40V



\*COM内部导通 \*所有通道负载需同源

### 6.3.19 XB6-A40I



\*COM内部导通 \*所有通道负载需同源

### 6.3.20 XB6-A08V



版权所有 © 南京实点电子科技有限公司 2024

## 6.3.21 XB6-A08I



### 6.3.22 XB6-A04V



aritith dyna, offith dyna

### 6.3.23 XB6-A04I



Þ

ם 

þ

Þ

口

### 6.3.24 XB6-A80TM



\*PE内部导通 \*2线制热电阻需外部将"-"与"C"短接 \*4线制传感器需改成2线或3线接入

# 6.3.25 XB6-A40TM





\*24V内部导通;0V内部导通; \*2线制热电阻需外部将"B"与"C"短接 \*4线制传感器需改成2线或3线接入

### 6.3.27 XB6-PC80B









\*24V内部导通;0V内部导通 \*COM为DI公共端,内部导通,NPN/PNP兼容

### 6.3.29 XB6-P04A



22

Ň

1

R

+

٦

8

9

A

В

E

I

H

### 6.3.30 XB6-P20A





\*编码器CH0与CH1的ABZ相NPN/PNP兼容,可在软件组态中配置。 \*CH0输入NPN/PNP兼容,公共端为COM0。CH1输入NPN/PNP兼容,公共端为COM1。 \*24V内部导通,0V内部导通。 6 接线

### 6.3.31 XB6-P20D



\*24V内部导通:0V内部导通 \*CI为输入通道I0<sup>~</sup>I3的公共端,内部导通;NPN/PNP兼容 \*负载公共端电源需与模块使用同一个电源

### 6.3.32 XB6-P20DS





\*24V内部导通:0V内部导通 \*CI为输入通道I0<sup>~</sup>I3的公共端,内部导通:NPN/PNP兼容 \*负载公共端电源需与模块使用同一个电源

## 6.3.33 XB6-C01SP



# 6.4 公共端扩展模块接线图







\*C0一列内部导通; C1一列内部导通

**7** 使用

# 7.1 模块应用

# 7.1.1 应用方式

产品采用耦合器、I/O 模块、端盖的应用方式,有以下两种组合应用。

# ABARDARIA BERR, UO REAC, MILLER JULIA JULIA JULIA JULIA ABAB JO REA III O REA JO REA III O REA

产品组合方式二	(耦合器、l/O 模块、电源	莫块、I/O 模块、端盖)		
耦合器	I/O 模块	电源模块	I/O 模块	端盖
SDOC P C SDB-P2000H SDB-P2000H SDB-P2000H SDB-P2000H SDB-P2000H SDB-P2000H SDB-P2000H SDB-P2000H SDB-P2000H SDB-P20H SDB-P20H	R   R			

● I/O 模块配置数量请参照以下原则:

- 1. 系统配置的 I/O 模块型号及数量,所消耗的功耗最大数值务必要小于电源模块所提供的负载电流。
- 2. 耦合器所能配置 IO 模块数量≤32 个。
- 3. 一个电源模块可支持 10 个 I/O 模块,若超过 10 个,需增加扩展电源 XB6-P2000。
# 7.2 耦合器功能说明

本章节以 TwinCAT3 软件平台为例,介绍耦合器功能。

## 1. 拓扑配置

系统支持自动扫描配置及手动配置。

## ● 手动配置:

- a. 在 SLOT 中选择目标模块,不同主站显示位置不同。
- b. 添加耦合器后,在 Slots 页面单击 × 缸 × 进行拓扑配置,如下图所示。

Solution Explorer 🔹 🖣 🗙	TwinCAT Project15 👳	× Error List	Command W	lindow				•
C O ☆ I O - 団 P - Search Solution Explorer (Ctrl+;)	General EtherCAT	Process Data Slots	Startup C	oE - Onl	ine C	Dnline		Î
Solution TwinCAT Project15' (1 project)     Solution TwinCAT Project15     Solution TwinCAT Project15     Solution TwinCAT Project15     Solution TwinCAT Project15     Solution     S	Slot Terminals D Terminals D		Module XB6-3200A XB6-0032A XB6-A80V		< X	Module Digital Input Termi XB6-3200B XB6-1600B XB6-0800B XB6-0800A Beigital Output Term XB6-0800A Digital Output Term XB6-0032B XB6-0016B XB6-0016B XB6-0016A XB6-0016A XB6-0016A XB6-0016A XB6-0016A XB6-0016A XB6-0016A XB6-0016A	Moduletd nals 0x00000627 0x00000628 0x00000628 0x00000628 0x00000628 0x00000623 0x00000625 0x00000623 0x00000622 0x00000624 0x00000624 0x00000624	Description A 32 Channe 16 Channe 8 Channel 32 Channe 16 Channe 8 Channel 32 Channe 16 Channe 8 Channel 32 Channe 16 Channe 8 Channel 32 Channe 17 Channe 8 Channel 7 Channe 7 Chan
<ul> <li>Module 1 (X86-3200A)</li> <li>Module 2 (X86-3200A)</li> <li>Module 2 (X86-080V)</li> <li>Module 3 (X86-080V)</li> <li>W Wcstate</li> <li>W InfoData</li> <li>Mappings</li> </ul>	Name CouplerState Channel 1 Channel 2 Channel 3 Channel 4	Online 0 0 0 0	Type UINT BIT BIT BIT BIT	Size 2.0 0.1 0.1 0.1 0.1	>Ad 39.0 41.0 41.1 41.2 41.2	Id In/Out User Input 0 Input 0 Input 0 Input 0 Input 0 Input 0	Linked to	

● 自动扫描配置:

详情请参考 7.4.1 在 TwinCAT3 软件环境下的应用。

## 2. 参数设置

- a. 支持 P -> S 设置, 启动参数。
- b. 添加耦合器后,在 "Startup"页面,右键选择 "Insert",进行参数设置,参数设置后点击 "OK",如下 图所示。



- c. 参数修改完成后,可在 Startup 下方看到修改后的参数项和参数值。
- 主站使用启动参数配置功能,在创建工程时配置 IO 模块参数。
- 主站使用 SDO 方式修改参数,完成操作后,模块自动保存并立即生效,在不改变拓扑情况下,参数始终 保存。
- 说明:如果设备处于 OP 状态下,修改输出性质的模块时,此时的输出信号会被清空并立即以新参数运行。
- 建议使用启动参数方式配置 IO 模块,同时完成配置后对系统断电再上电以确认参数是否准确下发。



## 3. 耦合器控制字/状态字

XB6-EC0002 支持 2 字节的控制字("CouplerCtrl")和 2 字节的状态字("CouplerState"),如下表 所示:



## 7.3 模块参数设置功能

本章节以 TwinCAT3 软件平台为例,介绍模块参数、功能以及配置方法。

## 7.3.1 数字量输入滤波时间

数字量输入滤波可防止程序响应输入信号中的意外快速变化,这些变化可能因开关触点跳跃或电气噪声产生。 数字量输入滤波目前默认配置为 3ms,支持设定范围为 0~20ms。配置为 3ms 时,可以滤除 3ms 之内的杂波, 通道不可单独配置。

3 ms 的输入滤波时间表示单个信号从 0 变为 1, 或从 1 变为 0 持续 3 ms 才能够被检测到, 而短于 3 ms 的 单个高脉冲或低脉冲不会被检测到。

## 7.3.2 模拟量滤波设置功能

• 模拟量输入滤波功能

模拟量输入滤波功能,可以将 A/D 转换后的数据,在内部进行平均,用于降低由于输入信号因噪声等受到的 波动影响。

模拟量输入以指定的 A/D 转换次数进行移动平均处理。

• 滤波功能配置

每个通道可单独配置,配置范围:1~200,默认10。

8 通道模块采样速率为: 1.25KHZ/8 通道(800us/8 通道)。

4 通道模块采样速率为: 2.5KHZ/4 通道(400us/4 通道)。

## 7.3.3 输出清空保持功能

保持输出:通讯断开时,模块输出通道一直保持输出。 清空输出:通讯断开时,模块输出通道清空输出。 输出清空保持功能配置方法参见 7.4 总线模块组态说明。

## 7.3.4 模拟量量程选择

模拟量支持量程选择功能,具体详见 <u>3.5 模拟量参数</u>。 参数配置方法参见 <u>7.4 总线模块组态说明</u>。

## 7.4 总线模块组态说明

## 7.4.1 在 TwinCAT3 软件环境下的应用

## 1. 准备工作

#### ● 硬件环境

> 模块准备

本说明以 XB6-EC2002ST 模块套件(电源 XB6-P2000H、耦合器 XB6-EC0002), XB6-1616B、 XB6-A04V 为例。

- ▶ 计算机一台,预装 TwinCAT3 软件
- ➢ EtherCAT 专用屏蔽电缆
- > 开关电源一台
- > 模块安装导轨及导轨固定件
- > 设备配置文件

配置文件获取地址: https://www.solidotech.com/documents/configfile

● 硬件组态及接线

请按照"5 安装和拆卸"和"6 接线"要求操作。

## 2. 预置配置文件

将 ESI 配置文件(EcatTerminal-XB6\_V3.15\_ENUM.xml) 放置入 TwinCAT 的安装目录 "C:\TwinCAT\3.1\Config\lo\EtherCAT",如下图所示。

📙 > 此电脑 > Windows (C:) > TwinCAT > 3	.1 > Config > Io > Ether	rCAT		~	U
名称	修改日期	类型	大小		
Beckhoff EQ1xxx.xml	2015/11/12 14:24	XML 文档	22 KB		
Beckhoff EQ2xxx.xml	2016/11/23 10:42	XML 文档	73 KB		
Beckhoff EQ3xxx.xml	2016/11/22 11:22	XML 文档	1,386 KB		
Beckhoff ER1xxx.XML	2016/11/21 15:46	XML 文档	165 KB		
Beckhoff ER2xxx.XML	2016/11/21 14:32	XML 文档	259 KB		
Beckhoff ER3xxx.XML	2017/6/9 13:35	XML 文档	1,177 KB		
Beckhoff ER4xxx.xml	2016/11/22 12:58	XML 文档	318 KB		
Beckhoff ER5xxx.xml	2016/3/14 11:52	XML 文档	273 KB		
Beckhoff ER6xxx.xml	2016/3/14 11:52	XML 文档	494 KB		
Beckhoff ER7xxx.xml	2016/11/22 12:14	XML 文档	1,503 KB		
Beckhoff ER8xxx.xml	2016/3/14 11:52	XML 文档	207 KB		
Beckhoff EtherCAT EvaBoard.xml	2015/2/4 12:57	XML 文档	72 KB		
Beckhoff EtherCAT Terminals.xml	2015/2/4 12:57	XML 文档	53 KB		
Beckhoff FB1XXX.xml	2017/5/24 12:26	XML 文档	49 KB		
Beckhoff FCxxxx.xml	2015/2/4 12:57	XML 文档	21 KB		
Beckhoff ILxxxx-B110.xml	2015/2/4 12:57	XML 文档	8 KB		
EcatTerminal-XB6 V3.15 ENUM.xml	2023/6/26 9:53	XML 文档	553 KB		

### 3. 创建工程

示。

a. 单击桌面右下角的 TwinCAT 图标,选择"TwinCAT XAE (VS xxxx)",打开 TwinCAT 软件,如下图所

9	New TwinCAT Pro	oject	Ge	t Started	Beckhoff Ne	ews			_
Λji, I	New Measureme	nt Project		<ul> <li>approximation must be an extension of proper part part of the second second second second seco</li></ul>	The second secon	What's Ne	w in TwinCAT	3	
1	New Project							?	×
	⊳ Recent		.NET Framework 4.	5 🔸 Sort b	y: Default	- 11	E Search	Installed	٩
1	₄ Installed		TwinCAT X	AE Projec Tv	winCAT Projects	Type: Twin	CAT Projects		
	<ul> <li>Templates</li> <li>Other Project</li> <li>TwinCAT Meas</li> <li>TwinCAT PLC</li> <li>TwinCAT Proje</li> <li>Samples</li> </ul>	Types surement ects	_			TwinCAT XA Configuration	AE System Ma on	inager	
	⊳ Online		<u>Click here to g</u>	o online and	find templates.				
	Name:	TwinCAT Project	1						
	Location:	D:\workspace\T	winCAT Project		•	Browse			
	Solution name:	TwinCAT Project	1			✓ Create direc	ctory for solu	tion	
							ОК	Cance	el (

b. 单击"New TwinCAT Project",在弹窗内"Name"和"Solution name"分别对应项目名称和解决方案名称,"Location"对应项目路径,此三项可选择默认,然后单击"OK",项目创建成功,如下图所示。



## 4. 扫描设备

a. 创建项目后,在"I/O-> Devices"下右击"Scan"选项,进行从站设备扫描,如下图所示。



## b. 勾选"本地连接"网卡,如下图所示。



- c. 弹窗 "Scan for boxes" ,单击选择 "是" ,弹窗 "Activate Free Run"单击选择 "是" ,如下图所示。
   Microsoft Visual Studio × Microsoft Visual Studio ×
   Scan for boxes ? Activate Free Run
   是(Y) 香(N) 是(Y) 香(N)
- d. 扫描到设备后, 左侧导航树可以看到 Box1 (XB6-EC0002) 、Module 1 (XB6-1616B) 和 Module 2 (XB6-A04V), 在 "Online" 处可以看到 TwinCAT 在 "OP" 状态,可以观察到从站设备 RUN 灯常亮,如下图所示。



## 5. 参数配置

a. 单击左侧导航树 "Box1 -> Startup -> New"可以进入配置参数编辑页面,如下图所示。

Solution Explorer 👻 🖣 🗙	TwinCAT Project	1 -¤ ×				-
୦୦⊈ ĭo-≓∄ ₽ <mark>-</mark>	General Ether	CAT Process Data SI	ots Startup CoE - C	Online Online		
Search Solution Explorer (Ctrl+;)						
Search Solution Explorer (Ctrl+)         P           MOTION         PLC           SAFETY         C++           WO         C++           Devices         mage-info           >         Device 2 (EtherCAT)           Image         mage-info           >         Outputs           >         Inputs           >         Outputs           >         Inputs            Module 1 (XB6-EC0002)            Inputs            Outputs            Module 1 (XB6-16168(W))           >         Outputs	Transition	Protocol CoE	Index 0xF030 C 0	Data 02 00 21 06 00 00 83 06 00 00	Comment download slot cfg	
Control (Control (Contro) (Contro) (Contro) (Contro) (Contro) (Contro) (Contro) (Contro)	Move Up	Move Down			New	Delete Edit

b. 在 Edit CANopen Startup Entry 弹窗中,单击 Index 2000:0 前面的"+",展开配置参数菜单,可以设置相关的配置,如滤波参数,如下图所示。

Edit CANopen	Startup Entry					×
Transition □ I -> P ☑ P -> S □ S -> O	□S->P □O->S	Index (f Sub-Inc	nex): Jex (dec): date	2000 1 Complete	Access	OK Cancel
Data (hexbin): ∀alidate Mask:	03 00 00 00					Hex Edit
Comment:	Channel Deb	ounce Time				Edit Entry
Index	Name ×B6-1616B(V Channel Debo ×B6-A04V(W Configured M	/) Config ounce Time ) Config odule Ident	Flags RW RW RW	Value > 1 < 3ms (3) > 4 <	Unit	

c. 例如修改 XB6-1616B 模块的滤波参数,可以双击"Channel Debounce Time",在下拉框处修改参数 值,如下图所示。

Edit CANoper	n Startup Entr	У				$\times$
Transition ☐ 1 -> P ✓ P -> S ☐ S -> 0	□S->P □O->S	Index (h Sub-Ind	nex): lex (dec): date	2000 1 Complete Acc	] ] cess	OK Cancel
Data (hexbin):	03 00 00 0	0				Hex Edit
Validate Mask:						
Comment:	Channel D	ebounce Time				Edit Entry
Index =-2000:0	Name ×B6-1616	B(W) Config	Flags RW	Value > 1 <	Unit	
-2000:01 +-2010:0	Channel [ ×B6-A04	Debounce Time	RW	3ms (3)		_
*- F030:0	Configure	Set Value D	ialog			×
		Dec:	3		OK	
		Hex:	0x0000	0003	Cano	el
		Enum:	3ms		~	
		Bool:	0	1	Hex Ec	dit
		Binary:	03 00 0	0 00		4
		Bit Size:	01 (	8 0 16 💽	32 ()64 ()?	

d. 在 Edit CANopen Startup Entry 弹窗中,单击 Index 2010:0 前面的"+",展开配置参数菜单,可以看到 4 个配置参数,点击任意一个参数,可以设置相关的配置,如设置模拟量量程,如下图所示。

Edit CANoper	n Startup Entry					×
Transition ☐ I -> P ✓ P -> S ☐ S -> O	□ S -> P □ O -> S	Index (h Sub-Inc	nex): dex (dec): date	2000 1 Complete Access		OK Cancel
Data (hexbin):	03 00 00 00					Hex Edit
Validate Mask:						
Comment:	Channel Deb	ounce Time				Edit Entry
Index	Name ×B6-1616B(V ×B6-A04V(W Channel1 Rar Channel2 Rar Channel3 Rar Channel4 Rar Configured M	/) Config ) Config nge Setting nge Setting nge Setting nge Setting odule Ident	Flags RW RW RW RW RW RW	Value > 1 < > 4 < -10"+10V(-32768"32767) (0) -10"+10V(-32768"32767) (0) -10"+10V(-32768"32767) (0) -10"+10V(-32768"32767) (0)	Unit	

e. 例如修改 XB6-A04V 模块通道 1 的模拟量量程,可以双击"Channel1 Range Setting",修改参数值,如下图所示。

Edit CANoper	n Startup I	Entry							×
Transition ☐ I -> P ✓ P -> S ☐ S -> 0	□S->P □0->S		Index ( Sub-In	hex): dex (dec):	2010				OK Cancel
Data (hexbin):	00 00	00 00		luale		npiete Acce	55		Hex Edit
Comment:	Chann	el1 Range	Setting						Edit Entry
Index	Name XB6-16 XB6-A0 Channe Chann Chann	16B(W) Co 4V(W) Co 11 Range Set Valu	onfig nfig Setting ue Dialo	Flags RW RW RW	Value > 1 < > 4 < -10~+10	√(-32768~32	2767) (0)	Unit ×	
€ F030:0	Config	Dec: Hex: Enum:		) )x0000000 10~+10V( 10~+10V(0 )~+10V(0 10~+10V(	00 (-32768 <sup>~3</sup> 2 -32768 <sup>~</sup> 32 <sup>-</sup> 32767) (-27648 <sup>~</sup> 27		Can	K Icel	
		Bool: Binary: Bit Size:		) <sup>~</sup> +10√(0 <sup>°</sup> )0 00 00 0 )1 ()8	27648) 0 8 () 16	● 32 ○	64 () ?	4	

f. 参数修改完成后,可在 Startup 下方看到修改后的参数项和参数值,如下图所示。参数设置完成后,需进行 Reload 操作及模块重新上电,实现主站自动下发参数设定。

nCAT Project	I → ×	Startup CoE - C	Online Online		
Tasa data a	Droto col	la desi	Dete	Comment	
Transition	Protocol	Index	Data	Comment	
c <ps></ps>	CoE	0xF030 C 0	02 00 21 06 00 00 83 06 00 00	download slot cfg	
<b>C</b> PS	CoE	0x2010:01	0~+10V(0~32/6/) (1)	Channel1 Range Setting	
Move Up	Move Down			New Delete	Edit

## 6. 验证基本功能

a. 左侧导航树 "Module 1 - > Inputs"显示模块的上行数据,用于监视模块的输入,如下图所示。

Solution Explorer 🔹 👎 🗙	TwinCAT Project1	+ ×						
G O ∯ To - 2 团 ₽	Name	Online	Туре	Size	>Address	In/Out	User ID	Linked to
Search Solution Explorer (Ctrl+:)	🗸 🕶 Channel 1	0	BIT	0.1	41.0	Input	0	
	Channel 2	0	BIT	0.1	41.1	Input	0	
MOTION	🕈 🕈 Channel 3	0	BIT	0.1	41.2	Input	0	
PLC	Channel 4	1	BIT	0.1	41.3	Input	0	
SAFELY	Channel 5	0	BIT	0.1	41.4	Input	0	
	Channel 6	0	BIT	0.1	41.5	Input	0	
	Channel 7	0	BIT	0.1	41.6	Input	0	
■ Device 2 (Ether(AT))	🕫 Channel 8	0	BIT	0.1	41.7	Input	0	
	🕶 Channel 9	0	BIT	0.1	42.0	Input	0	
Image-Info	Channel 10	0	BIT	0.1	42.1	Input	0	
SyncUnits	Channel 11	0	BIT	0.1	42.2	Input	0	
Inputs	Channel 12	0	BIT	0.1	42.3	Input	0	
Outputs	Channel 13	0	BIT	0.1	42.4	Input	0	
👂 🛄 InfoData	Channel 14	0	BIT	0.1	42.5	Input	0	
Box 1 (XB6-EC0002)	Channel 15	0	BIT	0.1	42.6	Input	0	
🔺 🛄 Inputs	Channel 16	0	BIT	0.1	42.7	Input	0	
CouplerState								
<ul> <li>Outputs</li> </ul>								
CouplerCtrl								
Wiodule I (XB6-1616B(W))								
Dutputs								
Module 2 (XB6-A04V(W))								
Outputs								
WcState								
▶ <b>I</b> nfoData								
Mappings								
	·							

b. 左侧导航树 "Module 1 -> Outputs"显示模块的下行数据,用于控制模块的输出,如下图所示。

Solution Explorer 🔹 👎 🗙	TwinCAT Project1	+⇒ ×						
C O 价 To + 2 司 ₽ -	Name	Online	Туре	Size	>Address	In/Out	User ID	Linked to
Search Solution Explorer (Ctrl L)	Channel 1	0	BIT	0.1	41.0	Output	0	
	Channel 2	0	BIT	0.1	41.1	Output	0	
MOTION A	Channel 3	0	BIT	0.1	41.2	Output	0	
PLC PLC	Channel 4	0	BIT	0.1	41.3	Output	0	
SAFETY	Channel 5	0	BIT	0.1	41.4	Output	0	
	Channel 6	0	BIT	0.1	41.5	Output	0	
A The Devices	Channel 7	0	BIT	0.1	41.6	Output	0	
Devices	Channel 8	0	BIT	0.1	41.7	Output	0	
	Channel 9	0	BIT	0.1	42.0	Output	0	
Image-Info	Channel 10	0	BIT	0.1	42.1	Output	0	
SyncUnits	Channel 11	0	BIT	0.1	42.2	Output	0	
Inputs	Channel 12	0	BIT	0.1	42.3	Output	0	
Outputs	Channel 13	0	BIT	0.1	42.4	Output	0	
🕨 🛄 InfoData	Channel 14	0	BIT	0.1	42.5	Output	0	
Box 1 (XB6-EC0002)	Channel 15	0	BIT	0.1	42.6	Output	0	
A 🛄 Inputs	Channel 16	0	BIT	0.1	42.7	Output	0	
CouplerState								
<ul> <li>Outputs</li> </ul>								
CouplerCtrl								
Viodule 1 (XB0-1010B(W))								
V i inputs								
Module 2 (XB6=A04)/(W)								
Dutputs								
VCState								
InfoData								
📸 Mappings								

c. 以 XB6-1616B 模块的通道 4 为例,如果对该模块输入通道 4 有有效电压输入,可以在 "Module 1 -> Inputs" 中观察,如下图所示。

Solution Explorer 🔹 👎 🗙	TwinCAT Project	1 + ×					
C C G To - ≈ d ≠	Name	Online	Туре	Size >Addre	ss In/Out	User ID	Linked to
Search Solution Explorer (Ctrl+:)	Channel 1	0	BIT	0.1 41.0	Input	0	
	Channel 2	0	BIT	0.1 41.1	Input	0	
MOTION A	Channel 3	0	BIT	0.1 41.2	Input	0	
	Channel 4	1	BIT	0.1 41.3	Input	0	
SAFETY	Channel 5	0	BIT	0.1 41.4	Input	0	
	Channel 6	0	BIT	0.1 41.5	Input	0	
	Channel 7	0	BIT	0.1 41.6	Input	0	
▲ ➡ Device 2 (EtherCAT)	Channel 8	0	BIT	0.1 41.7	Input	0	
	Channel 9	0	BIT	0.1 42.0	Input	0	
Image-Info	Channel 10	0	BIT	0.1 42.1	Input	0	
SyncUnits	Channel 11	0	BIT	0.1 42.2	Input	0	
Inputs	Channel 12	0	BIT	0.1 42.3	Input	0	
Outputs	Channel 13	0	BIT	0.1 42.4	Input	0	
👂 🔜 InfoData	Channel 14	0	BIT	0.1 42.5	Input	0	
A D Box 1 (XB6-EC0002)	Channel 15	0	BIT	0.1 42.6	Input	0	
A 🛄 Inputs	Channel 16	0	BIT	0.1 42.7	Input	0	
CouplerState							
Outputs							
Madula 1 (VR6 1616P(M0)							
A Interview (XB0-1010B(W))							
Module 2 (XB6-A04V(W))							
Outputs							
V WcState							
👂 🛄 InfoData							
aria Mappings							

d. 以 XB6-1616B 模块的通道 1 为例,如果要让该模块数字量输出通道 Channel 1 输出,可以在 "Module 1 -> Outputs" 中点击 Channel 1,在对应的 "Online" 处单击 "Write",在对应的对话框中 "Dec"处输入数值 "1",可在从该模块上看到对应的通道灯亮,如下图所示。

Solution Explorer 🛛 👻 🕂 🗡	TwinCAT Project1	ч X
© © ∰ `o - ≓ ฮ <b>/ ⊁</b>	Variable Flags	Online
Search Solution Explorer (Ctrl+;)	•	
Inputs	Value:	0
<ul> <li>Outputs</li> <li>InfoData</li> <li>Rev 1 (XR6_EC0002)</li> </ul>	New Value:	Force Release Write
<ul> <li>Dox 1 (AB6-EC0002)</li> <li>Inputs</li> <li>Outputs</li> </ul>	Comment:	Set Value Dialog ×
CouplerCtrl		Dec: 1 OK
Module 1 (XB6-1616B(W))		Have 0x01
P 🔄 Inputs		Hex. Calicer
Channel 1		Float:
Channel 3		
Channel 4		Bool: 0 1 Hex Edit 0
Channel 5		Binary: 01
🗳 Channel 6		
Channel 7		
Channel 8		
Channel 9		
Channel 10		
Channel 11		
Channel 12		
Channel 14		
Channel 15		
Channel 16		
Module 2 (XB6-A04V(W))		

e. 以 XB6-A04V 模块的通道 1 为例,如果要让该模块模拟量输出通道 Channel 1 输出,可以在 "Module 2-> Outputs"中点击 Channel 1,在对应的 "Online"处单击 "Write",在对应的对话框中 "Dec"处输入数值 "29491",具体模拟量参数详见 3.5 模拟量参数,可从该模块上看到对应的通道灯亮,如下图 所示。



f. 以 XB6-EC0002 模块为例,在 "Box1-> Outputs" 中点击 CouplerCtrl,在对应的 "Online" 处单击 "Write",在对应的对话框中 "Dec" 处输入数值 "0",该模块输出通道清空输出,如下图所示。

Solution Explorer 🛛 👻 🖡 🗙	TwinCAT Project1	<del>ч Х</del>
◎ ◎ ☆   ◎ - ≈ ฮ   ₽	Variable Flags	Online
Search Solution Explorer (Ctrl+;)		
b Inpute	Value:	0
Dutputs	New Value:	
	New Value:	Force Release Write
Box 1 (XB6-EC0002)		
Inputs	Comment:	Set Value Dialog
Outputs		
CouplerCtrl		Deci
Module 1 (XB6-1616B(W))		
Inputs		Hex: 0x0000 Cancel
<ul> <li>Outputs</li> </ul>		Float
E> Channel 1		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
Channel 2		
Channel 3		Bool: 0 1 Hex Edit
Channel 4		
Channel 5		Binary: 00 00 2
Channel 6		Bit Size: 01 08 @ 16 0 32 0 64 0 ?
Channel 7		
Channel o		
Channel 10		
Channel 11		
Channel 12		
Channel 13		
E Channel 14		
Ev Channel 15		
🗳 Channel 16		
Module 2 (XB6-A04V(W))		

注: Dec 配置为"0",表示清空输出, Dec 配置为"1",表示保持输出。

## 7.4.2 在 Sysmac Studio 软件环境下的应用

## 1. 准备工作

#### ● 硬件环境

## ▶ 模块准备

本说明以 XB6-EC2002ST 模块套件 (电源 XB6-P2000H、耦合器 XB6-EC0002), XB6-3200A、XB6-0032A、XB6-0032B、XB6-A40V 为例。

- > 计算机一台, 预装 Sysmac Studio 软件
- ➢ 欧姆龙 PLC 型号: NX1P2 9024DT
- ➢ EtherCAT 专用屏蔽电缆
- > 开关电源一台
- > 模块安装导轨及导轨固定件
- > 设备配置文件

配置文件获取地址: https://www.solidotech.com/documents/configfile

- 硬件组态及接线
   请按照 "<u>5 安装和拆卸</u>"和 "<u>6 接线</u>"要求操作。
- 计算机 IP 要求 设置电脑的 IP 地址和 PLC 的 IP 地址,确保其在同一网段。

## 2. 添加设备描述文件

a. 登录 Sysmac Studio,单击"新建工程"按钮。

高线 → 新建工程(N) → 打开工程(O) → 导入(I)	日本日本日本日本日本日本日本日本日本日本日本日本日本日本日本日本日本日本日本	T2-EC-04-B4 dell
□ <sub>≧</sub> 导出(E)	注释	
在线 <b>5</b> 连接到设备(C) 许可(L)	类型	家住工程
□ 许可(L) 试用版 剩余天数 19	11 724年161 关型 设备 版本	新 技術器 NXIP2 ・ 5024DT ・ 1.13 ・
		创建(C)

b. 在"设备"和"版本"下拉列表中选择"设备","型号"和"版本"。

c. 选择"控制器-> 通信设置",选择在线时每次与控制器连接时使用的方法,输入"远程 IP 地址",例如 下图所示。



d. 单击"Ethernet 通信测试",系统显示测试成功。

#### 3. 添加 XML 文件

- a. 在左侧导航树展开"配置和设置",双击"EtherCAT"。
- b. 右击"主设备",选择"显示 ESI 库",如下图所示。



c. 在弹出的"ESI库"窗口中单击"安装(文件)"按钮,选择 XML 文件路径。

#### 4. 添加设备

### ● 添加耦合器

- a. 在左侧导航树展开"配置和设置",双击"EtherCAT",显示"节点设置|网络设置"页面。
- b. 在右侧导航栏"全部供应商"下拉列表选择"Nanjing Solidot Electronic Technology Co., Ltd",如下图所示。



c. 双击 XB6-EC0002 添加耦合器模块,如下图所示。

The therCAT X	•	工具箱 Naniing Solidot Electronic Techr 🔻
	项目名称 値	Nanjing Solidot Electronic lechr ▼ 全部 XB6 Series Fieldbus <i>輸入关键字</i> ■ 思示所有版本 XB6-EC0002 RevtXx0000001 XB6-EC0002 Meduley/Sides and

#### ● 添加 I/O 模块

单设备连接:

a. 选中刚添加的耦合器模块,右键从菜单选项中选择"编辑模块配置",如下图所示。



b. 光标定位到"模块"中,在右侧列表中单击模块,按 I/O 模块组态的顺序,逐个添加 I/O 模块。

X 🖲 🖬 🖻 つぐ 🕯	■ ● ▲ 影 目前 第 ▲ ■ ● ● ● ● ● ○ □ ○ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □	
\$400X68 • •	海 EtherCAT / 1786-EC0002 (E001) ×	· 二具和 ··································
new_Controller_0 •	位置  編編   機線	<b>8</b> 2
	Distribution         State	In Hot         Imminule           Digital longat I reminule         Digital IO toput I reminule           Digital Cottput Terminule         Analog Gurgar I seminule           Analog Cutput Terminule         Imminule           Cottput Terminule         Imminule
・00.000 ■ Program0 L書 Section0 L変功能決 ト言政論決 ト目 数据 トロ 任务	-υγγ φαα γασιαταί γιατικά μιστικά μιστικά ματικά ματικά ματικά ματικά ματικά ματικά	2286-03232     2286-0323     2286-0323     2286-03168     10     236-03168     10     236-03168     10     236-0328     236-038     236-038

多设备级联:

- a. 选中添加的耦合器模块,右键从菜单选项中选择"编辑模块配置"。
- b. 单击上方菜单栏"控制器-> 在线"。
- c. 右键主设备图标,选择"写入从设备节点地址",如下所示,写入与"当前值"不一样的"设置值"。
  ↓ 圖 从设备节点地址写入中
   □ ×

当前值	设置值 物理	NARTE I
		主设备
1	1	EC4-1616A Rev:0x00000001
2	2	XB6-EC0002 Rev:0x00000001
<b>-</b>		
		双击与人 ps: 必须写入 画面呈现所出来的并没有被写入至控制器
		ten a transmatrice
为从设备	设置节点地址。	使用最新实际网络配直更新
当除0外	的任意值被设置	控制能够从硬件设置节点地址的从设备时,该设置有优先级。对于其它情况,设置的地址被应用。

- d. PLC 和设备同时重新上电。
- e. 右键主设备图标,选择"与物理网络配置比较合并"。

## 5. 配置下载

单击"控制器 -> 传送中 -> 传送到控制器"将在线数据传送到控制器中。

## 6. 通道测试

在左侧导航树中双击"I/O映射",选择对应的I/O模块,可对通道数据进行查看及操作。

多视图浏览器 🗸 🗸	EtherCAT	-口 节点1 : XB6-EC0002 (E001)	📌 I/O 映射 🗙		-
	位置	端口	- 说	归   R/W	数据类型
new_Controller_U V		▼ 💺 EtherCAT网络配置			<u>^</u>
▼ 配置和设置	节点1	🔻 🎘 XB6-EC0002			
▼ 跚 EtherCAT		Outputs_CouplerCtrl_F200_0	1	w	UINT
▼ □ 节点1:XB6-EC0002		Inputs_CouplerState_F100_0	1	R	UINT
I -□ 0 : XB6-3200B(M	插槽0	▼ XB6-3200B			
L = 1 X86-1616B(M		Inputs_Channel 1_6000_0	1	R	BOOL
		Inputs_Channel 2_6000_02	2	R	BOOL
		Inputs_Channel 3_6000_03	3	R	BOOL
		Inputs_Channel 4_6000_04	4	R	BOOL
▶ ▶ 段 控制器设置		Inputs_Channel 5_6000_0	5	R	BOOL
▶ ۞ 运动控制设置		Inputs_Channel 6_6000_0	6	R	BOOL
🖌 Cam数据设置		Inputs_Channel 7_6000_07	7	R	BOOL
▶ 事件设置		Inputs_Channel 8_6000_08	8	R	BOOL
■ 任务设置		Inputs_Channel 9_6000_09	9	R	BOOL
网 数据跟踪设置		Inputs_Channel 10_6000_(	0A	R	BOOL
√编程		Inputs_Channel 11_6000_(	ОВ	R	BOOL
		Inputs_Channel 12_6000_(	0C	R	BOOL
	ドロシモガリ			心顺度	
		● 2进制 ● 16进制 ● 有符号10进	#制 ● 无符号10进制	MSB-LSB	ISB-MSB
V 🔤 Programu					
L 🔄 Section0	编译				
∟ 置 功能	ጰ 0 错误 🚺	0 警告			
∟ 圖 功能块		 说明	程序	位置	
▶ ■ 数据					
▶ 由 任务					

## 7. 模块参数设置

## ● 输出清空保持功能

- a. 双击左侧导航树"I/O映射",显示"I/O映射"窗口。
- b. 展开节点,在系统运行状态下,对应 "Outputs\_CouplerCtrl\_F200\_01" 写入 "01" 完成清空/保持功能 设置。

ECAT EtherCAT	🥪 I/O 映射 🗙 🗂 节点2 : XB6-EC0002 (E00	)2) -口 节点1 : XB6-EC00	02 (EOC	)1)		-
位置	端口	说明	R/W	数据类型	値	变量
	▼ 💺 EtherCAT网络配置					<u>^</u>
节点1	🔻 🎽 XB6-EC0002					
			W	UINT	0	
	Inputs_CouplerState_F100_01		R	UINT	0	
插槽0	► XB6-0032B					
插槽1	► XB6-0032B					
插槽2	XB6-0032B					
插槽3	🕨 ХВ6-0032В					
	🕨 ХВ6-0032В					
插槽5	🕨 ХВ6-0032В					
插槽6	XB6-0032B					
插槽7	XR6-0032R					$\sim$
		林日10世史			リチョー トイCD	
	● 2进制 ● 10进制 ● 有符号10进制 ● 尤	付ち10世利			M2B	-LSB ESB-MSB

0: 输出清空,1: 输出保持

## ● 模拟量量程选择及滤波设置

a. 在左侧导航树中双击节点,选择对应的输入模块。

b. 系统离线后,单击"编辑初始化参数设置"按钮。

Ether	AT - 节点	1 : XB6-EC0002 (E001) 🗙				-
位置	插槽	模块				
节点1	: XB6-EC0002 (E	001)				
0	Terminals	72XB6-3200A (M1)			り 「 「 「 「 「 「 「 「 「 「 」 「 」 「 」 」 」 」 」	值
1	Terminals	70XB6-0032A (M2)			设备名称	M4
2	Terminals	70XB6-0032B (M3)			型号	XB6-A40V
3	Terminals	70XB6-A40V (M4)			广面省称	4 Channel Analog Input, Vo
4	Terminals				法按位百	ov6001:01 Inputr/Channel 1
5	Terminals					0x6001:02 Inputs/Channel 2
6	Terminals				PDO映射设置	0x6001:03 Inputs/Channel 3
7	Terminals					0x6001:04 Inputs/Channel 4
8	Terminals					编辑PDO映射设置
9	Terminals					设置
10	Terminals				初始化参数设置	编辑初始化参数设置
11	Terminals				备份参数设置	
12	Terminals					
13	Terminals					
14	Terminals					
15	Terminals					
16	Terminals					
17	Terminals					
18	Terminals					
19	Terminals					
20	Terminals					
21	Terminals					
22	Terminals					
23	Terminals					
24	Terminals					
25	Terminals				ゴムンを教会等	
26	Terminals				はいる不古姓を教公室市	*
27	Terminals				■ <u>● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ●</u>	<del>.</del>
28	Terminals					
29	Terminals					
30	Terminals					

注:若 PLC 固件版本过低,需要用 EC\_CoESDOWrite、EC\_CoESDORead 指令进行 SDO 地址的写入和 读取。

#### ● 量程选择及滤波设置

在"编辑初始化	参数设置"	页面,	可进行量程进	择和滤波设置。	具体参数详	见 <u>7.3</u>	模块参	参数设置功能
📓 编辑初始化参数设置						-		×
0x2000:01 XB6-A40V Config/ 0x2000:02 XB6-A40V Config/ 0x2000:03 XB6-A40V Config/ 0x2000:04 XB6-A40V Config/	项目名称 Channel1 Range Sett Channel2 Range Sett Channel3 Range Sett Channel4 Range Sett	ing ing ing ing		0: -10~+10V(0~65535) 0: -10~+10V(0~65535) 0: -10~+10V(0~65535) 0: -10~+10V(0~65535)	值			
0x2000:05 XB6-A40V Config/ 0x2000:06 XB6-A40V Config/ 0x2000:07 XB6-A40V Config/ 0x2000:07 XB6-A40V Config/	Channel1 Filter Time Channel2 Filter Time Channel3 Filter Time			10 10 10				
" 0x2000x08 X86-A40V Config/( n n n n n n n n n n n n n n n n n n	hannel4 Filter Time			10				
п п п ±00+						移下移	添加 返回至默	删除 认值
〒 数据关型: 町 注释 : 町								
* 此设置参数作为Ether <u>CAT设置</u>	勤一部分保存 <u>在CPL</u>	J单元中。						
选择工具栏上的同步进行传送	•					18 <b>-</b> 2	BIDRAK	क्रंस
						(HILE	P\$X/E	111111111111111111111111111111111111111

## 7.4.3 在 CODESYS V3.5 软件环境下的应用

## 1. 准备工作

#### ● 硬件环境

#### ▶ 模块准备

本说明以 XB6-EC2002ST 模块套件 (电源 XB6-P2000H、耦合器 XB6-EC0002), XB6-3200A、XB6-0032A、XB6-0032B、XB6-A40V 为例。

- ▶ 计算机一台, 预装 CODESYS V3.5 软件
- ➢ EtherCAT 专用屏蔽电缆
- > 开关电源一台
- > 模块安装导轨及导轨固定件
- > 设备配置文件

配置文件获取地址: https://www.solidotech.com/documents/configfile

#### ● 硬件组态及接线

请按照"5 安装和拆卸"和"6 接线"要求操作

### 2. 安装设备配置文件

- a. 安装 EhterCAT XML 设备描述文件("EcatTerminal-XB6\_VX.XX\_ENUM.xml")。
- b. 登录 CODESYS。
- c. 选择"Tools -> Device Repository"。
- d. 单击"Install",选择相关 XML 文件进行安装。成功安装,显示"Device xxxx installed to device repository",如下图所示。

😤 Device Repository

Location:	System Repository	$\sim$	Edit Locations
	(C:\ProgramData\CODESYS\Devices)		
Installed d	e <u>v</u> ice descriptions:		
Name		^	<u>I</u> nstall
	🐨 🔟 8 Channel Digital Input,PNP		Uninstall
	\cdots 🔟 8 Channel Digital Output,NPN		
	🛯 🕤 8 Channel Digital Output,PNP		
	🖬 Valve Terminal(max 16)		Install DT <u>M</u>
6	Brothe Slave		
	🚔 🛅 Nanjing Solidot Electronic Technology Co., Ltd - XB6 Series Fieldbus		
	XB6-EC0002(Modules/Slots and MDP)	~	
<		>	
	:\Users\dell\Desktop\everything\EcatTerminal-XB6_V1.15_ENUM.xml	~	
ļ (	Device "32 Channel Digital Input, PNP" installed to device repository.		
	Device "16 Channel Digital Input, PNP" installed to device repository.		Details
•	Device "8 Channel Digital Input, PNP" installed to device repository.		
	Device "32 Channel Digital Input,NPN" installed to device repository.	~	
<		>	
			Class
			ciose

 $\times$ 

## 3. 添加 EtherCAT Master

- a. 双击左侧导航树中"Device(CODESYS Control Win V3 X84)",单击"扫描网络"。
- b. 选择设备,扫描网络,如下图所示。

扫描网络 网关 ▼ 设备	•		
	网关 Cateway-1 IP-Address: localhost Port: 1217	[0003 按ENT	

c. 选中左侧导航树中"Device(CODESYS Control Win V3 X84)",右键选择"Add Device",如下图所示。

Devices	×	Device X
Untitled4	•	Sector Sector
Device (CODESYS	Co	Smmunication Settings 30
B PLC Logic	Cut	-ations
🖃 🔘 Applica 🖺	Сору	2
🎁 Libra 💼	Paste	up and Restore
PLC 🗙	Delete	
🖹 🔛 Tasi 😭	Properties	
	] Add Object	•
, i i i i i i i i i i i i i i i i i i i	Add Folder	ettings
	Add Device	, ettings
	Update Device	shell
6	Edit Object	a and Crowna
	Edit Object With	s and Groups
	Edit IO mapping	deployment
	Import mappings from CSV	15
	Export mappings to CSV	-
	Online Config Mode	mation
	Reset origin device [Device]	
	Simulation	
	Device Configuration	•

d. 选择"EtherCAT Master",如下图所示。



e. 单击"Add Device",在设备列表框中按回车键,激活设备。

## 4. 配置 "EtherCAT Master"

- a. 双击 "EtherCAT Master(EtherCAT\_Master)" 。
- b. 单击 "Browse", 在弹出的对话框中选择 "以太网", 如下图所示。

Device i	EtherCAT_Master 🗙	]	
General	✓ /	Autoconfig Master/	Slaves EtherCAT
Sync Unit Assignment	EtherC	AT NIC Setting	
EtherCAT I/O Mapping	) Desi	tination Address (M	IAC) FF-FF-FF-FF
Status	Sour	rce Address (MAC)	00-00-00-00-00 Browse
Information	Select Network Ada	pter	
	MAC address 509A4C3B4514 509A4C3B4514 1252161768D9 2252161768D9 B052161768D9	Name 以太网 2 以太网 2:1 本地连接* 1 本地连接* 3 WLAW 2	Description Realtek PCIe GBE Family Controller #2 Realtek PCIe GBE Family Controller #2 Microsoft Wi-Fi Direct Virtual Adapter Microsoft Wi-Fi Direct Virtual Adapter #3 Qualcomm QCA9565 802.11b/g/n Wireless Adapter
			OK Abort

## 5. 配置设备

模块支持**自动扫描**和**手动添加**两种模式进行设备配置。

## ● 自动扫描设备

a. 选中"EtherCAT\_Master (EtherCAT Master)",单击"Scan For Devices",如下图所示。

Devices	<b>→</b> ∓ X	Device EtherCA	T_Master X
Untitled4     Device (CODESYS Cont	Trol Win V3)	General	Autoconfig Master/Slaves
M Device (CODESYS Cont     Merication     Meri	rol Win V3) nager (PRG) guration ask herCAT_Master_EtherCATPRG CutCUtPastePaste	Sync Unit Assignment EtherCAT I/O Mapping Status Information	EtherCAT NIC Setting Destination Address (MAC) FFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFFF
1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1	Properties       Add Object       Add Folder       Add Device       Insert Device	•	Sync Window 1 🗘
6	Scan For Devices Disable Device Update Device Edit Object Edit Object With Edit IO mapping Import mappings from C1 Export mappings to CSV. Simulation Device Configuration	Sv 	

b. 选中"XB6\_EC0002",单击"Copy All Devices to Project",如下图所示。

Devicename	Devicetype	Alias Address	
■- XB6_EC0002	XB6-ECOOO2(Modules/Slots and MDP)	1	
XB6_3200A	Digital Input Terminals		
XB6_0032A	Digital Output Terminals		
XB6_3200B	Digital Input Terminals		
XB6_A80V	Analog Input Terminals		

#### c. 设备已经添加, 如下图所示。

Devices - 4 ×	Device I therCAT_N	laster 🗙
Untitled4     Device (CODESYS Control Win V3)	General	Autoc
PLC Logic	Sync Unit Assignment	EtherCAT I
📶 Library Manager	EtherCAT I/O Mapping	Destinati
PLC_PRG (PRG)	Status	Source A
□ 🕸 MainTask □ 🖽 EtherCAT_Master.EtherCA1	Information	Select
EtherCAT_Master (EtherCAT Master)		▲ Distribut
EC0002 (XB6-EC0002 (Modules/Slot		Cycle Time
TB6_3200A (Digital Input Terminals)		Sync Offse
···· 👔 XB6_0032A (Digital Output Terminal:		Sync W
👔 XB6_3200B (Digital Input Terminals)		Sync Wind
🔚 XB6_A80V (Analog Input Terminals)		

- d. 单击"Online -> Multiple",选择"总是执行完全下载"。
- e. 单击菜单栏中的"Online -> Login"。

## ● 手动添加设备

按模块组装顺序逐一添加,顺序出现错误,系统将不能正常运行。

- a. 选中"EtherCAT\_Master (EtherCAT Master)"。
- b. 右键单击"Add Device",出现"Add Device"界面,选择耦合器,如下图所示。



c. 选中耦合器,单击"Add Device",添加 I/O 模块,如下图所示。

Devices	* ₽ X	Device	f Add Dev	ice	
Device (CODESYS Control V     D	Vin V3)	General Sync Unit Assignm	Name: XB6 Action:	_3200A device O Insert device O Plug device	O Update device
Lbrary Manage     PLC_PRG (PRG	) H	EtherCAT I/O Map; Status	Device: Vendor:	<all vendors=""></all>	
· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	iton AT_Master.EtherCA1 RG erCAT Master)	Information	Name	12 Channel Relay Output     15 Channel Digital Input,NPN     16 Channel Digital Input,PNP	Vendor Nanjing Solidot Electronic Tech Nanjing Solidot Electronic Tech Nanjing Solidot Electronic Tech
∰ <u>x86_EC0002</u> (ve <sup>2</sup> ) 8 8 8 8	Cut Copy Poste Delete Reference			16 Channel Digital Output,NPN     16 Channel Digital Output,PNP     13 2 Channel Digital Input,NPN     32 Channel Digital Input,PNP     33 2 Channel Digital Output,NPN     33 2 Channel Digital Output,NPN     33 2 Channel Digital Output,PNP	Nanjing Soldot Electronic Tech Nanjing Soldot Electronic Tech Nanjing Soldot Electronic Tech Nanjing Soldot Electronic Tech Nanjing Soldot Electronic Tech
ę	Properties	16	<		>
1	Add Object Add Folder		Group b	iy category all versions (for experts only)	
	Add Device		Display	outdated versions	
d	Insert Device Disable Device Update Device Edit Object Edit Object With Edit IO mapping		Information: Nam Ven Ltd Cate Vers	e 32 Channel Digital Input,NPN dor: Nanjing Solidot Electronic Technology Cc egories: Module sion:	
	Import mappings fr Export mappings to	rom CSV o CSV	Append sel XB6_EC000	lected device as last child of D2	ter skile til som den sig
	Simulation		• (100 C	an selett another target hode in the haviga	tor while this wildow is open.)
	Device Configuration	on 🕨			Add Device Close

## 6. 测试 IO 模块。

- a. 配置 IO 模块总线模式,单击"Logout"按钮,退出 PLC。
- b. 双击耦合器, 切换到 "EhterCAT I/O Mapping" 页签。
- c. 在右下角下拉列表 "Always update variables"选择 "Enabled1"模式,如下图所示。

- 0 ×	/ Device 🛛 🗃 EtherC	AT_Master / 🛛 XB6_ECD	102 x						
httled7	Laura III.	Changels							
Device (CODESYS Control Win V3)	General	Variable	Mapping	Channel	Address	Tune	Hak	Decolation	
= 🛐 PLC Logic	Process Data		mapping	Conducted	NO01095	13900	OTT N	Description Read-Shi	
= O Application		1.		VDE 00338 Channel 4	74000	DET.		VEC 00004 Channel 1	
- 🎒 Library Manager	Startup Parameters			X86_00324 Chernel 2	50021	BTT .		X86, 00324 Channel 2	
PLC_PRG (PRG)	River AT 10 Manufac	-		196 01338 Channel 3	96082.2	BIT		VE6_0032A Channel 3	
🖹 🧱 Task Configuration	Concert for Highing			XM 01128 Cherrel 4	5007.3	RTT.		156_0000A Channel 4	
= 🕼 MainTask	Status			x86_00124 Channel 5	9(0)2.4	BIT		XR6_00324 Channel 5	
d] EfserCAT_Master.EtherCAT_Task				X86_01328 Channel 6	5012.5	BET		X86_0032A Channel 6	
del R.C_PRG	Information	-		X86_00324 Channel 7	%012.6	RET		XR6_00324 (Dworel 7	
EtherCAT_Master (EtherCAT Master)				X86_0032A Chernel 8	%012.7	BET		X86 0032A Channel 8	
<ul> <li>[j] X86_EC0002 (N86-EC0002(Modules/Slots and MDP))</li> </ul>				X86_00324 Channel 9	%0/3.0	BET		XE6_0032A Channel 9	
10 XB5_3203A (32 Channel Digital Input, NPN)		- **		X86_0032A Chennel 20	76083.1	BET		X86_0032A Chernel 10	
- 1 X86_0032A (32 Channel Digital Output, NPN)		- 50		X86 0032A Channel 11	%0/3.2	BET		X86 00324 Channel 11	
1 X85_00328 (32 Channel Digital Output,PNP)		- 10		XBS_0032A Chennel 12	76083.3	BET		X56_0032A Channel 12	
<ul> <li>1 X86_A40V (4 Channel Analog Input, Voltage)</li> </ul>		-5		X86_0032A Channel 13	%QX3.4	BET		X86_0032A Channel 13	
				X86_0032A Channel 14	%QK3.5	BET		X56_0032A Channel 14	
		- 10		X86_0032A Channel 15	%QX3.6	BET		X86_0032A Channel 15	
		- 10		X86_0032A Chennel 16	%Q83.7	BET		X56_0032A Channel 16	
		- 10		X86_0032A Channel 17	%QX4.0	BET		X86_0032A Channel 17	
				X86_0032A Chennel 18	%Q84.1	BET		X86_0032A Channel 18	
		- 19		X86_0032A Channel 19	%QX4.2	BET		X86_0032A Channel 19	
		- 10		X86_0032A Chennel 20	%QX4.3	BET		X56_0032A Chennel 20	
		- 10		X86_0032A Channel 21	%QX4.4	BET		X86_00324 Channel 21	
				X86_0032A Chennel 22	%QX4.5	BET		X86_0032A Channel 22	
		- 19		X86_0032A Channel 23	%QX4.6	BET		X86_0032A Channel 23	
		- 10		X86_0032A Chennel 24	%Q84.7	BET		X56_0032A Chennel 24	
		- 14		X86_0032A Channel 25	%QX5.0	BET		X86_0032A Channel 25	
		- *		X86_0032A Channel 26	%Q85.1	BET		X56_0032A Channel 26	
		- 10		X86_0032A Channel 27	%QX5.2	BET		X86_0032A Channel 27	
		- 10		X86_0032A Chennel 28	%QX5.3	BET		156_0032A Channel 28	
		- *		X86_0032A Channel 29	%QX5.4	BET		X86_0032A Channel 29	
				X86_0032A Chennel 30	%Q85.5	BET		126_0032A Channel 30	
		- 10		X86_0032A Channel 31	%QX5.6	BET		XB6_0032A Channel 31	
				X85_0032A Chennel 32	%Q03.7	BET		X56_0032A Channel 32	
		X56_0032A Channel 31		Reset	Mapping Alwa	n updata v	ariables	Enabled 1 (use bus cycle task if not	used in an
		IEC Objects						Use parent device setting	
		Variable	Mapping	Туре				Enabled 2 (always in bus cycle task)	
		- # XE6 E00003	×	FTCSING					

d. 执行下载, 单击 "Online Multiple"。

- e. 输入、输出测试。
- f. 单击"登录到"按钮重新登录。
- g. 双击耦合器,单击 "Prepared Value" 单元格。
- h. 单击上方菜单栏 "调试 -> 写入值"。

eneral	Channels								
	Variable	Mapping	Channel	Address	Туре	Current Value	Prepared Value	Unit	Description
rocess Data	B- <b>*</b> \$		CouplerCtrl	%QW0	UINT	0			CouplerCtrl
tartup Paramatere	**		XB6_0032A Channel 1	%QX2.0	BIT	FALSE	TRUE		XB6_0032A Channel 1
carcup Parameters	<b>*</b> *		XB6_0032A Channel 2	%QX2.1	BIT	FALSE	TRUE		XB6_0032A Channel 2
therCAT I/O Mapping	**		XB6_0032A Channel 3	%QX2.2	BIT	FALSE	TRUE		XB6_0032A Channel 3
	<b>*</b> ø		XB6_0032A Channel 4	%QX2.3	BIT	FALSE	TRUE		XB6_0032A Channel 4
atus	- **		XB6_0032A Channel 5	%QX2.4	BIT	FALSE	TRUE		XB6_0032A Channel 5
formation	<b>*</b> ø		XB6_0032A Channel 6	%QX2.5	BIT	FALSE	TRUE		XB6_0032A Channel 6
	- **		XB6_0032A Channel 7	%QX2.6	BIT	FALSE	TRUE		XB6_0032A Channel 7
	<b>*</b> @		XB6_0032A Channel 8	%QX2.7	BIT	FALSE	TRUE		XB6_0032A Channel 8
			XB6_0032A Channel 9	%QX3.0	BIT	FALSE			XB6_0032A Channel 9
	<b>*</b> ø		XB6_0032A Channel 10	%QX3.1	BIT	FALSE			XB6_0032A Channel 10
	<b>*</b> •		XB6_0032A Channel 11	%QX3.2	BIT	FALSE			XB6_0032A Channel 11
	<sup>K</sup> ø		XB6_0032A Channel 12	%QX3.3	BIT	FALSE			XB6_0032A Channel 12
	**		XB6_0032A Channel 13	%QX3.4	BIT	FALSE			XB6_0032A Channel 13
	**		XB6_0032A Channel 14	%QX3.5	BIT	FALSE			XB6_0032A Channel 14
	<b>*</b> \$		XB6_0032A Channel 15	%QX3.6	BIT	FALSE			XB6_0032A Channel 15
	<b>*</b> ø		XB6_0032A Channel 16	%QX3.7	BIT	FALSE			XB6_0032A Channel 16
	<b>*</b> •		XB6_0032A Channel 17	%QX4.0	BIT	FALSE			XB6_0032A Channel 17
	<b>*</b> @		XB6_0032A Channel 18	%OX4.1	BIT	FALSE			XB6_0032A Channel 18
	CouplerState				Reset Map	pping Always update v	ariables: Enabled 1	(use bus	cycle task if not used in any
	IEC Objects								
	Variable	Mapping	Туре						
		×.	ETCSlave						

## 7. 模块参数设置。

## ● 输出清空保持设置

a. 在左侧导航栏中双击耦合器 XB6-EC0002,在其属性标签页选中"EtherCAT I/O Mapping"页面。

General	Channels						
	Variable	Mapping	Channel	Address	Туре	Unit	Description
Process Data			CouplerCtrl	%QW0	UINT		CouplerCtrl
Startup Parameters	*>		XB6_0032A Channel 1	%QX2.0	BIT		XB6_0032A Channel 1
Startap Faranceers	<b>*</b> ø		XB6_0032A Channel 2	%QX2.1	BIT		XB6_0032A Channel 2
EtherCAT I/O Mapping	<b>*</b> @		XB6_0032A Channel 3	%QX2.2	BIT		XB6_0032A Channel 3
	<b>*</b> ø		XB6_0032A Channel 4	%QX2.3	BIT		XB6_0032A Channel 4
Status	<b>*</b> @		XB6_0032A Channel 5	%QX2.4	BIT		XB6_0032A Channel 5
Information	<b>*</b> ø		XB6_0032A Channel 6	%QX2.5	BIT		XB6_0032A Channel 6
	<b>*</b> @		XB6_0032A Channel 7	%QX2.6	BIT		XB6_0032A Channel 7
	**		XB6_0032A Channel 8	%QX2.7	BIT		XB6_0032A Channel 8
			XB6_0032A Channel 9	%QX3.0	BIT		XB6_0032A Channel 9
	<b>*</b> ø		XB6_0032A Channel 10	%QX3.1	BIT		XB6_0032A Channel 10
	*>		XB6_0032A Channel 11	%QX3.2	BIT		XB6_0032A Channel 11
	*>		XB6_0032A Channel 12	%QX3.3	BIT		XB6_0032A Channel 12
	<b>*</b> @		XB6_0032A Channel 13	%QX3.4	BIT		XB6_0032A Channel 13
	**		XB6_0032A Channel 14	%QX3.5	BIT		XB6_0032A Channel 14
	<b>*</b> @		XB6_0032A Channel 15	%QX3.6	BIT		XB6_0032A Channel 15
	*>		XB6_0032A Channel 16	%QX3.7	BIT		XB6_0032A Channel 16
	<b>*</b> ø		XB6_0032A Channel 17	%QX4.0	BIT		XB6_0032A Channel 17

b. 在系统运行状态下,输入"预备值",单击"调试->写入值",修改"CouperCtrl"值。 0:输出清空,1:输出保持

#### ● 模拟量量程及滤波设置

a. 启用专家设置,退出登录,在左侧导航栏中双击耦合器 XB6-EC0002,在其属性标签页选中"Startup Parameters"页面。

evices 👻 🕈 🗙	Device EtherCAT_	Master	1 XB6_3200A	🗑 XB6_EC0002 🔉	
Untitled3	General	🕂 Add	🖉 Edit 🗙 Delete 🔞	Move Up 🚸 Move D	own
Device (CODESYS Control Win V3)		Line	Index:Subindex	Name	Value
	Process Data	1	16#E030:16#00	download slot cfn	4.0.38.6.0.0.34
Ibrary Manager	Startup Parameters			dominad biot cig	10100101010101
PLC_PRG (PRG)					
E 🧱 Task Configuration	EtherCAT I/O Mapping				
🖻 🥩 MainTask	Status				
一台 EtherCAT_Master.EtherCAT_Task	Information				
EtherCAT_Master (EtherCAT Master)					
B-m XB6_EC0002 (XB6-EC0002(Modules/Slots and MDF					
XB6_3200A (Digital Input Terminals)					
XB6_0032A (Digital Output Terminals)					
XB6_0032B (Digital Output Terminals)					
XB6_A40V (Analog Input Terminals)					

b. 单击"Add"按钮,显示"Select Item from Object Directory"页面。

Select Item from Object Directory

		<b>C1</b>	-	0.6.1		
Index:Subindex	Name	Flags	Type	Default		
= 16#2000:16#00	XB6-3200A Config	RW	USINT			
:16#01	Channel Debounce Time	RW	UDINT	16#000		
16#2030:16#00	XB6-A40V Config	RW	USINT			
± 16#F030:16#00	Configured Module Ident List	RW	USINT			
Name C	nannel Debounce Time					
Index: 16# 20	000 🗘 Bitlen	gth: 32		-		ок
SubIndex: 16# 1	Value	: 3ms		~	California Californ	ancel
Complete Access	Byte Array					

c. 在 "Select Item from Object Directory"页面,可对量程范围和滤波参数进行设置。 Select Item from Object Directory

	RW RW RW RW	USINT USINT UDINT UDINT	16#000 16#000	
16#2030:16#00         XB6-A40V Config           :16#01         Channel1 Range Setting           :16#02         Channel2 Range Setting           :16#03         Channel3 Range Setting	RW RW RW	USINT UDINT UDINT	16#000 16#000	
:16#01         Channel1 Range Setting           :16#02         Channel2 Range Setting           :16#03         Channel3 Range Setting	RW RW	UDINT	16#000 16#000	
Channel2 Range Setting :16#03 Channel3 Range Setting	RW	UDINT	16#000	
:16#03 Channel3 Range Setting	D144			
	RVV	UDINT	16#000	
:16#04 Channel4 Range Setting	RW	UDINT	16#000	
:16#05 Channel1 Filter Time	RW	UDINT	16#000	
:16#06 Channel2 Filter Time	RW	UDINT	16#000	
:16#07 Channel3 Filter Time	RW	UDINT	16#000	
:16#08 Channel4 Filter Time	RW	UDINT	16#000	
■ 16#F030:16#00 Configured Module Ident List	RW	USINT		