

CC-Link IE Field Basic

C2S-CB 系列总线阀岛

用户手册



南京实点电子科技有限公司

版权所有 © 南京实点电子科技有限公司 2023。保留一切权利。

非经本公司书面许可,任何单位和个人不得擅自摘抄、复制本文档内容的部分或全部,并不得以任何形式传播。

商标声明

sDot 和其它实点商标均为南京实点电子科技有限公司的商标。

本文档提及的其它所有商标或注册商标,由各自的所有人拥有。

注意

您购买的产品、服务或特性等应受实点公司商业合同和条款的约束,本文档中描述的全部或部分产品、服务或特性可 能不在您的购买或使用范围之内。除非合同另有约定,实点公司对本文档内容不做任何明示或默示的声明或保证。 由于产品版本升级或其他原因,本文档内容会不定期进行更新。除非另有约定,本文档仅作为使用指导,本文档中的 所有陈述、信息和建议不构成任何明示或暗示的担保。

南京实点电子科技有限公司 地址: 江苏省南京市江宁区胜利路 91 号昂鹰大厦 11 楼 邮编: 211106 电话: 4007788929 网址: http://www.solidotech.com

		目录	
1	产品概	球	1
	1.1	产品简介	1
	1.2	产品特性	1
2	命名规	则	2
	2.1	命名规则	2
	2.2	型号列表	3
3	产品参	数	4
	3.1	通用参数	4
4	面板		5
	4.1	产品结构	5
	4.2	指示灯功能	6
	4.3	旋转开关	7
5	安装		8
	5.1	外形尺寸图	8
	5.2	电磁阀装配顺序	9
6	接线		
	6.1	电磁阀接线	
	6.2	电源接线	
	6.3	总线接线	14
7	使用		15
	7.1	IP 设置及修改	15
	7.1.1	通过旋转开关设置 IP 地址	15
	7.1.2	通过 Conf_TestTool_ToMaster.exe 工具设置 IP 地址	
	7.2	恢复出厂设置	
	7.3	参数说明	17
	7.3.1	输出信号清空/保持功能	17
	7.4	软元件说明	
	7.4.1	软元件分配	
	7.4.2	控制方式与软元件对应一览表	
	7.4.3	诊断功能与软元件对应一览表	

	7.5	组态应用	22
	7.5.1	在 GX Works3 软件环境下的应用	22
8	FAQ		32

1 产品概述

1.1 产品简介

C2S-CB 系列阀岛是一款集阀岛技术和 CC-Link IE Field Basic 总线技术为一体的控制模块,通过该产品可实 现工业现场的分散控制和集中管控,优化系统设计,施工快捷,简化复杂系统的调试、性能检测和诊断维护工作。 产品采用模块化结构,占用空间小,接线端子可插拔,能够快速接线,组态简单,支持各大主流 CC-Link IE Field Basic 主站,可广泛应用于工业控制系统。



1.2 产品特性

- 支持 CC-Link IE Field Basic 工业以太网协议
- M12 总线接口,支持级联通信
- 最大支持 24 位双控电磁阀
- 模块化结构,占用空间小
- 配线简单,施工快捷、维护方便
- 支持定制,支持主流电磁阀,选型简单快捷
- 支持远程诊断,降低排查困难

2 命名规则

2.1 命名规则

$\frac{C2S}{(1)} - \frac{CB}{(2)} - \frac{24}{(3)} \frac{B}{(4)} - \frac{F01}{(5)}$

编号	含义	取值说明					
(1)	产品类型	C2S					
(2)	总线协议	CB:CC-Link IE Field Basic 协议简称					
(3)	电磁阀位数	08:8位 12:12位 16:16位 20:20位 24:24位					
(4)	电控类型	B:双电控 (兼容单电控)					
(5)	电磁阀型号代码	详见下方 <u>电磁阀型号代码表</u>					

电磁阀型号代码表:

品牌	代码	阀间距	系列	支持的电磁阀型号		
	A01	19	4V1	4V110/ 4V120/ 4V130		
	A02	23	4V2	4V210/ 4V220/ 4V230		
	A04	10.5	7V0	7V0510/ 7V0520/ 7V0530		
AirTAC	A05	16	7V1	7V110/ 7V120/ 7V130		
	A06	19	7V2	7V210/ 7V220/ 7V230		
	A07	19	5V1	5V110/ 5V120/ 5V130		
	A08	23	5V2	5V210/ 5V220/ 5V230		
				VUVG-LK10-T32/ VUVG-LK10-M52		
	F01	10 5	VUVG-LKTU	VUVG-LK10-B52/ VUVG-LK10-P52		
	F01	10.5		VUVG-L10-T32/ VUVG-L10-M52		
FECTO			VUVG-LIU	VUVG-L10-B52/ VUVG-L10-P52		
FESTO	F02	16		VUVG-LK14-T32/ VUVG-LK14-M52		
			VUVG-LN14	VUVG-LK14-B52/ VUVG-LK14-P52		
				VUVG-L14-T32/ VUVG-L14-M52		
			V0VG-L14	VUVG-L14-B52/ VUVG-L14-P52		
	C 01	10 5	CV2	SY3120/ SY3220/ SY3320		
	501	10.5	515	SY3420/ SY3520		
SMC	502	10	CVE	SY5120/ SY5220/ SY5320		
SIVIC	302	10	313	SY5420/ SY5520		
	502	10	SV7	SY7120/ SY7220/ SY7320/		
	305	19	517	SY7420/ SY7520		
	C01	10 5		4GD119R/ 4GD129R/ 4GD139R		
	CUI	10.5	4601	4GD149R/ 4GD159R		
CKD	<u> </u>	16	46D2	4GD219R/ 4GD229R/ 4GD239R		
	CUZ	16	4602	4GD249R/ 4GD259R		

注:阀间距 (K值)单位:mm。

2.2 型号列表

产品描述
8 位双控电磁阀
12 位双控电磁阀
16 位双控电磁阀
20 位双控电磁阀
24 位双控电磁阀

注:()括号代表电磁阀型号代码,支持自选定制。

3 产品参数

3.1 通用参数

接口参数	
总线协议	CC-Link IE Field Basic
数据传输介质	5 类以上的 UTP 或 STP (推荐 STP)
传输距离	≤100 m (站站距离)
传输速率	100 Mbps
总线接口	2×M12, 4Pin, D-code, 孔端
技术参数	
系统电源	24 VDC (18V~30V)
额定电流消耗	30 mA
电气隔离	500 VAC
负载电源	24 VDC (18V~30V)
输出点数	0~48
单通道电流	Max: 250 mA
电源连接方式	M12, 5Pin, A-code, 针端
电源接口浪涌保护	支持
电源接口反接保护	支持
通道短路保护	支持
通道开路诊断	支持
通道短路诊断	支持
重量	产品型号不同有差异
尺寸	产品型号不同有差异(详见 5.1 外形尺寸图)
工作温度	-5℃~+50℃
存储温度	-20°C~+75°C
相对湿度	95%, 无冷凝
防护等级	IP20

4 面板

4.1 产品结构



编号	名称	说明
1	电磁阀	详见"电磁阀型号代码表"
2	LED 指示灯	指示电源、运行及总线状态
3	总线接口	2×M12, 4Pin, D-code, 孔端
4	电源接口	1×M12, 5Pin, A-code, 针端
5	旋转开关	设定 IP 地址、复位设置
6	排气孔	G1/4
7	进气孔	G1/4
8	通讯单元	阀岛通讯及控制本体
9	电磁阀接线插座	4Pin
10	汇流板	阀岛本体,两侧尾部带有 A、B 丝印

4.2 指示灯功能

名称	标识	颜色	状态	状态描述
系统电源指示灯	US	绿色	常亮	电源供电正常
			熄灭	产品未上电或电源供电异常
负载电源指示灯	UL	绿色	常亮	电源供电正常
			熄灭	产品未上电或电源供电异常
网络指示灯 IN	L/A0	绿色	闪烁	网络连接并有数据交互
			熄灭	无数据交互或异常
网络指示灯 OUT	L/A1	绿色	闪烁	网络连接并有数据交互
			熄灭	无数据交互或异常
运行状态指示灯	RUN	RUN 绿色 常亮 模块运		模块运行中,循环传输进行
			2.5Hz 闪烁	模块运行,循环传输停止
			10Hz 闪烁	模块未配置
			熄灭	模块断开连接
告警指示灯	ERR	红色	常亮	阀短路/过温或设备正在进行恢复出厂设置;通讯错误
			熄灭	系统正常运行或未上电

4.3 旋转开关

IP 地址设定

可使用旋转开关,指定模块 IP 地址的设定方法。



设定值 (十进制)	IP 地址设定方法					
001 ~ 254	设定 IP 地址低位 1Byte。通过"×100"对百位、通过"×10"对十位、通过					
	"×1"对个位,在1~254的范围内进行设定。					
	IP 地址高位 3Byte 延续前一次通过上位机设定的值。					
	工厂出厂状态下通过旋转开关将 IP 地址设定为 100 以外的值时,高位 3Byte 为					
	192.168.3。					
000、255~998	当旋转开关设置为 255 或 255 以上时,模块上电后以上一次启动方式与参数启					
	动。					
999	复位设置。					

出厂时的旋转开关设定为"100"。

备注:

1、 工具选用

螺丝刀规格:开口为2mm。

2、 旋转开关 IP 务必在断电的情况下设置。如在通讯过程中需要修改 IP 地址,新的设置完成后,必须重新 上电才会生效。

复位功能

可通过旋转开关的特殊操作,执行恢复出厂设置。 具体操作方法详见:<u>7.2 恢复出厂设置</u>。

5 安装

5.1 外形尺寸图



L尺寸											
位数	4	6	8	10	12	14	16	18	20	22	24
K=10.5	59.5	80.5	101.5	122.5	143.5	164.5	185.5	206.5	227.5	248.5	269.5
K=16	76	108	140	172	204	236	268	300	332	364	396
K=19	88	126	164	202	240	278	316	354	392	430	468
K=23	103	149	195	241	287	333	379	425	471	517	563
					P尺	ন					
位数	4	6	8	10	12	14	16	18	20	22	24
K=10.5	136.5	157.5	178.5	199.5	220.5	241.5	262.5	283.5	304.5	325.5	346.5
K=16	153	185	217	249	281	313	345	377	409	441	473
K=19	165	203	241	279	317	355	393	431	469	507	545
K=23	180	226	272	318	364	410	456	502	548	594	640

5.2 电磁阀装配顺序

● 阀岛适配电磁阀

阀岛适配电磁阀详见"2.1 命名规则 电磁阀型号代码表"。

电磁阀安装顺序

电磁阀安装自通讯单元端开始,依次安装。

双电控电磁阀安装的安装顺序:由通讯单元端开始,从第1位到第N位依次安装双电控电磁阀,装配顺序如下图所示。

单电控电磁阀安装的安装顺序:由通讯单元端开始,从第1位到第N位依次安装单电控电磁阀,电磁阀接线在A侧即可,装配顺序如下图所示。





6 接线

6.1 电磁阀接线

阀岛端子分布

阀岛端子分布在阀岛汇流板的两侧,分别是 A 侧和 B 侧, A、B 侧可根据阀岛汇流板尾部的丝印进行区分。以阀岛 C2S-CB-24B-F02 为例, A 侧和 B 侧接线端子分布如下图所示。



接线端子		
治了	极数	4P
场于	线径	22~17 AWG 0.3~1.0 mm ²

电磁阀接线端子采用免螺丝设计,线缆的安装及拆卸均可使用一字型螺丝刀 (规格: ≤2mm)操作。

剥线长度要求

电磁阀接线端子推荐电缆剥线长度 10 mm

接线方法

单股硬导线,剥好对应长度的导线后,下压按钮同时将单股导线插入。

多股柔性导线,剥好对应长度的导线后,可以直接连接或者配套使用对应标准规格的冷压端头(管型绝缘端子,参考规格如下表所示),下压按钮同时将线插入。

管型绝缘端头规格表							
规格要求	型号	导线截面积 mm ²					
	E0310	0.3					
L'IL	E0510	0.5					
	E7510	0.75					
管型绝缘端子 L 的长度为 10 mm	E1010	1.0					

11

2mm

UBUE

● 电磁阀接线

不同型号的阀岛,汇流板两侧配置相应位数的 4Pin 插座,插座的一组"+"、"-"可以驱动一个电磁阀线圈。如下图所示,A1 和 A2 分别可以驱动一个电磁阀线圈。



● **阀岛配线** 自通讯单元端开始,汇流板的 A、B 两侧电磁阀线圈——对应,通道与电磁阀线圈的对应关系如下图所示。



- 电磁阀的安装顺序,请严格按照"<u>5.2 电磁阀安装顺序</u>"进行安装。
- AX和 BX可连接一个双电控电磁阀, AX可连接一个单电控电磁阀。配线请严格按下表进行配线, 否则会导 致电磁阀不工作或误动作。"╳"表示不配线。

双控电磁阀配线 (所有阀片均为双控电磁阀)											
端子	A1	B1	A2	B2	A3	B3	A4	B4			
电磁阀 No.		1	2		3	3	4				

端子	 A22	B22	A23	B23	A24	B24
电磁阀 No.	 2	2	2	3	2	4

注:本例以 C2S-CB-24B-()阀岛,24 位双控电磁阀为例,其余不同规格的阀岛,配线有差异。

双控电磁阀配线(所有接入阀片均为单控电磁阀)										
端子	A1	B1	A2	B2	A3	B3	A4	B4		
电磁阀 No.	1	\times	2	\times	3	\times	4	\times		

端子	 A22	B22	A23	B23	A24	B24
电磁阀 No.	 22	\times	23	\times	24	\times

注:本例以 C2S-CB-24B-()阀岛, 仅接入单控电磁阀为例,其余不同规格的阀岛, 配线有差异。

6.2 电源接线

电源接口, M12, A-code			
	Pin	功能	线芯颜色
₹2	1	棕	
	2	24 VDC,负载电源	白
	3	GND, 工作电源	蓝
	4	0 V, 负载电源	黑
	5	PE,保护接地	灰

电源接线如下图所示:



🗲 注意事项

- 模块系统侧电源及现场侧电源分开配置使用,请勿混合使用。
- PE 需可靠接地。

6.3 总线接线

现场总线接口,M12,D-code								
	Pin	功能						
	1	TD+, 发送数据+						
1701072	2	RD+, 接收数据+						
4 - 10 05 3	3	TD-, 发送数据-						
	4	RD-, 接收数据-						
	-	壳体,屏蔽/保护接地						

← 注意事项

- 推荐使用类别 5 或更高等级的双屏蔽(编织网+铝箔)STP 电缆作为通讯电缆。
- 设备之间线缆的长度不能超过 100 m。

7_{使用}

7.1 IP设置及修改

7.1.1 通过旋转开关设置 IP 地址

- 出厂状态下,通过旋转开关设定 IP 地址时
 IP 地址为 192.168.3.XXX (XXX 为旋转开关的设定值,范围 1~254)。
- 已经通过上位机设定了 IP 地址的状态下,通过旋转开关设定 IP 地址时 IP 地址沿续通过上位机所设定的 IP 地址的高位 3byte,低位 1byte 为旋转开关的设定值。 例如,通过上位机设定为 172.10.0.12 之后变更旋转开关的设定时,IP 地址为 172.10.0.XXX(XXX 为旋转开 关的设定值(1~254)。

注意事项

- 旋转开关的描述及操作方法"详见 4.3 旋转开关"。
- 模块出厂时, 旋转开关被设定为"000", IP 地址默认为 192.168.3.100。
- 仅可修改 IP 地址的主机位,无法修改网段。若已分配网段,则模块以已分配网段组成 IP 地址,若未分配,则 以 192.168.3 网段组成 IP 地址。
- 异常旋转开关设定:当旋转开关设置为非 1~254 时,模块上电后,以上一次上位机修改的 IP 启动。

7.1.2 通过 Conf_TestTool_ToMaster.exe 工具设置 IP 地址

- 硬件连接完成后供电,旋转开关拨至将要分配的 IP 主机位,将安装工具的电脑 IP 地址设置为与模块 IP 同一网段。(例如模块默认出厂 IP 地址为 192.168.3.100,电脑 IP 可改为 192.168.3.88)
- 打开 Conf_TestTool_ToMaster.exe,选择 "Step2.Test executed",在 "IP address (master station ID)"中选择使用的网络设备,点击 "Detect Connected Device",记录 "serverMACAddr"中的 MAC 地址。
- 点击 "IP address setting of connected devices",在 "Slave station MAC address" 中填入记录的 MAC 地址,在 "IP address to be set for the slave station"中填入需要更改的 IP 地址,点击 " Execute"完成 IP 地址修改。

注意事项

- 旋转开关为 1~254 时,仅修改网段,主机位为旋转开关设定值。
- 当旋转开关设置为非 1~254 时,可修改网段及 IP 主机位。

7.2 恢复出厂设置

使用中如出现 IP 地址忘记、丢失或其他异常情况,模块可以通过 IP 地址复位功能对模块进行复位。模块可通过旋转开关的特殊操作执行恢复出厂设置操作,具体操作如下:

- 场景1 设备已上电在使用过程中执行恢复出厂设置
 - 1) 将旋转开关拨至 999, 等待 2s, 此时 ERR 指示灯亮起, 模块自动执行恢复出厂设置;
 - 2) 模块恢复出厂设置后, IP 地址参数清空;

3) ①将旋转开关拨至 000、255 或 255 以上 (999 除外), 重新上电后 IP 地址恢复为出厂地址即 192.168.3.100。

②将旋转开关拨至 001~254, 重新上电后, IP 地址为 192.168.3.XXX (XXX 为旋转开关的设定值, 范 围 1~254) 。

场景2设备在断电情况下,执行恢复出厂设置

1) 将旋转开关拨至 999, 然后上电, 模块将自动执行恢复出厂设置;

2) 模块恢复出厂设置后, IP 地址参数清空;

3) ①将旋转开关拨至 000、255 或 255 以上(999 除外),重新上电后 IP 地址恢复为出厂地址即 192.168.3.100。

②将旋转开关拨至 001 ~ 254,重新上电后,IP 地址为 192.168.3.XXX (XXX 为旋转开关的设定值,范 围 1~254)。

7.3 参数说明

7.3.1输出信号清空/保持功能

清空/保持功能针对阀岛的输出信号,此功能可以配置在总线异常状态下的阀岛输出动作。 清空输出:通讯断开时,阀岛输出通道自动清空输出。 保持输出:通讯断开时,阀岛输出通道一直保持输出。 功能支持全通道设置、单通道设置以及按照驱动芯片分组的8通道批量设置,能够更好地满足实际使用需求。

本手册以 GX Works3 为例介绍参数配置方法,具体步骤详见 7.5.1 监视设置。

7.4 软元件说明

7.4.1 软元件分配

模块软元件分配表:

站类型	占用站数	软元件	说明		
		RX	64 bits		
			禁止使用		
		RY	64 bits		
	1		用于阀岛输出控制功能		
八圴	I	RWr	32 bits		
			用于阀岛诊断功能		
		RWw	32 bits		
			用于输出信号清空保持功能设置		

下面以连接一个 24 位双控电磁阀,将软元件远程输出(RY)、远程寄存器(RWr)和远程寄存器(RWw) 的参数,分别设置为"Y100"、"D1000"和"D2000"为例,软元件地址对应的功能如下表所示。 注意:表格中实际占用字节数按照 24 位双控电磁阀为例进行介绍,其他型号需根据实际型号确定有效位,从低位 到高位依次对应电磁阀。

软元件名	软元件起始地址	软元件地址范围	功能说明
RX	X100	X100~X120	禁止使用
DV	V100	V100 V120	实际占用6字节,共48位,用于阀岛电磁阀输出控制,从
κĭ	ŶĨŨŨ	¥100~¥120	低位到高位依次对应电磁阀线圈。
		D1000 D1000	实际占用6字节,共48位,用于阀岛电磁阀开路诊断功
	D1000	D1000~D1002	能,从低位到高位依次对应电磁阀线圈。
	D1000	D1002 D1005	实际占用6字节,共48位,用于阀岛电磁阀短路/过温诊断
		D1003~D1005	功能,从低位到高位依次对应电磁阀线圈。
			实际占用低 2 位, 用于电磁阀输出信号清空保持功能设置 。
		D2000 (0~F)	配置为 00 则阀岛整体通道输出信号保持,配置为 01 则阀岛
			整体通道输出信号清空,配置为 10 则由单通道输出信号清
D) 4 (D2000		空保持配置项决定。(详细配置方法参见 <u>7.5.1 监视设置</u>)
RWW	D2000		实际占用6字节,共48位,用于单通道输出信号清空保持
		D2001 D2002	配置,从低位到高位依次对应电磁阀线圈。仅在阀岛整体输
		D2001~D2003	出信号清空保持配置为 10 时有效,单通道配置为 0 则该通
			道输出信号保持,单通道配置为1则该通道输出信号清空。

7.4.2控制方式与软元件对应一览表

阀岛电磁阀以 byte 方式控制,一个字节控制 4 个阀;同时可以按照 bit 方式控制,一组 8 位,控制 1->8 通道,通道值为 1 则对应的电磁阀开启,通道值为 0 则对应的电磁阀关闭。24 位双控电磁阀一共有 6 组控制位,共控制 48 个通道。以 24 位双控电磁阀为例,介绍阀岛的输出控制功能,控制方式如下表所示。

控制方式	远程输出(RY)软元件名 Y100									
软元件地址	Y100	Y101	Y102	Y103	Y104	Y105	Y106	Y107		
线圈	A1	B1	A2	B2	A3	B3	A4	B4		
电磁阀 No.		1	2				2	1		

控制方式	远程输出(RY)软元件名 Y100									
软元件地址	Y108	Y109	Y10A	Y10B	Y10C	Y10D	Y10E	Y10F		
线圈	A5	B5	A6	B6	A7	Β7	A8	B8		
电磁阀 No.	Į.	5	6		7		8			

控制方式	远程输出(RY)软元件名 Y110									
软元件地址	Y110	Y111	Y112	Y113	Y114	Y115	Y116	Y117		
线圈	A9	B9	A10	B10	A11	B11	A12	B12		
电磁阀 No.	9	9	1	0	1	1	1	2		

控制方式	远程输出(RY)软元件名 Y110									
软元件地址	Y118	Y119	Y11A	Y11B	Y11C	Y11D	Y11E	Y11F		
线圈	A13	B13	A14	B14	A15	B15	A16	B16		
电磁阀 No.	1	3	14		15		16			

控制方式		远程输出(RY)软元件名 Y120								
软元件地址	Y120	Y121	Y122	Y123	Y124	Y125	Y126	Y127		
线圈	A17	B17	A18	B18	A19	B19	A20	B20		
电磁阀 No.	1	17 1		8	1	9	2	0		

控制方式	远程输出(RY)软元件名 Y120								
软元件地址	Y128	Y129	Y12A	Y12B	Y12C	Y12D	Y12E	Y12F	
线圈	A21	B21	A22	B22	A23	B23	A24	B24	
电磁阀 No.	2	1	2	2	2 23		2	4	

7.4.3诊断功能与软元件对应一览表

C2S-CB 阀岛有开路诊断 (Open load) 与短路/过温诊断 (Short circuit or overtemperature)。只有阀关 闭才能监测到开路,只有阀打开才能监测到短路。

诊断功能和控制方式一致,也是以 Byte 或 bit 方式发送诊断信息。在阀关闭的前提下,阀开路诊断信息 Open load 值为 0 则正常, 1 代表对应的阀开路。在阀开启的前提下,阀短路/过温诊断信息 Short circuit or overtemperature 值为 0 则正常, 1 代表对应的阀出现短路/过温。

以 24 位双控电磁阀为例,介绍阀岛的诊断功能,开路诊断 (Open load) 与短路/过温诊断 (Short circuit or overtemperature) 的通道软元件地址和电磁阀对应关系如下表所示。

开路诊断		远程寄存器(RWr)软元件名 D1000									
软元件地址	D1000-0	D1000-1	D1000-2	D1000-3	D1000-4	D1000-5	D1000-6	D1000-7			
线圈	A1	B1	A2	B2	A3	B3	A4	B4			
电磁阀 No.	-	1	ź	2	:	3	2	1			

开路诊断		远程寄存器(RWr)软元件名 D1000									
软元件地址	D1000-8	D1000-9	D1000-A	D1000-B	D1000-C	D1000-D	D1000-E	D1000-F			
线圈	A5	B5	A6	B6	A7	Β7	A8	B8			
电磁阀 No.	Į.	5	(5		7	8	3			

开路诊断		远程寄存器(RWr)软元件名 D1001									
软元件地址	D1001-0	D1001-1	D1001-2	D1001-3	D1001-4	D1001-5	D1001-6	D1001-7			
线圈	A9	B9	A10	B10	A11	B11	A12	B12			
电磁阀 No.	9)	10		1	1	1	2			

开路诊断		远程寄存器(RWr)软元件名 D1001								
软元件地址	D1001-8	D1001-9	D1001-A	D1001-B	D1001-C	D1001-D	D1001-E	D1001-F		
线圈	A13	B13	A14	B14	A15	B15	A16	B16		
电磁阀 No.	1	3	1	4	15		1	6		

开路诊断		远程寄存器(RWr)软元件名 D1002									
软元件地址	D1002-0	D1002-1	D1002-2	D1002-3	D1002-4	D1002-5	D1002-6	D1002-7			
线圈	A17	B17	A18	B18	A19	B19	A20	B20			
电磁阀 No.	1	7	1	8	19		20				

开路诊断		远程寄存器(RWr)软元件名 D1002								
软元件地址	D1002-8	D1002-9	D1002-A	D1002-B	D1002-C	D1002-D	D1002-E	D1002-F		
线圈	A21	B21	A22	B22	A23	B23	A24	B24		
电磁阀 No.	2	1	2	2 23		2	.4			

短路/过温诊断		远程寄存器(RWr)软元件名 D1003									
软元件地址	D1003-0	D1003-1	D1003-2	D1003-3	D1003-4	D1003-5	D1003-6	D1003-7			
线圈	A1	B1	A2	B2	A3	B3	A4	B4			
电磁阀 No.		1	Ĩ	2	3 4			1			

短路/过温诊断		远程寄存器(RWr)软元件名 D1003									
软元件地址	D1003-8	远程寄存器(RWr)软元件名 D1003 D1003-9 D1003-A D1003-B D1003-C D1003-D D1003-D B5 A6 B6 A7 B7 A8					D1003-E	D1003-F			
线圈	A5	B5	A6	B6	A7	Β7	A8	B8			
电磁阀 No.	l	5	(5	-	7	8	3			

短路/过温诊断		远程寄存器(RWr)软元件名 D1004									
软元件地址	D1004-0	D1004-1	D1004-2	D1004-3	D1004-4	D1004-5	D1004-6	D1004-7			
线圈	A9	B9	A10	B10	A11	B11	A12	B12			
电磁阀 No.	ç	9	1	0	1	1	1	2			

短路/过温诊断		远程寄存器(RWr)软元件名 D1004									
软元件地址	D1004-8	D1004-9	D1004-A	D1004-B	D1004-C	D1004-D	D1004-E	D1004-F			
线圈	A13	B13	A14	B14	A15	B15	A16	B16			
电磁阀 No.	1	3	1	4	1	5	1	6			

短路/过温诊断		远程寄存器(RWr)软元件名 D1005 D5-0 D1005-1 D1005-2 D1005-3 D1005-4 D1005-5 D1005-6 D1005-7 17 B17 A18 B18 A19 B19 A20 B20 17 18 19 20						
软元件地址	D1005-0	D1005-1	D1005-2	D1005-3	D1005-4	D1005-5	D1005-6	D1005-7
线圈	A17	B17	A18	B18	A19	B19	A20	B20
电磁阀 No.	1	7	1	8	1	9	2	0

短路/过温诊断		远程寄存器(RWr)软元件名 D1005 005-8 D1005-9 D1005-A D1005-B D1005-C D1005-D D1005-E D1005-F .21 B21 A22 B22 A23 B23 A24 B24											
软元件地址	D1005-8	D1005-9	D1005-A	D1005-B	D1005-C	D1005-D	D1005-E	D1005-F					
线圈	A21	B21	A22	B22	A23	B23	A24	B24					
电磁阀 No.	2	1	2	2	2	3	2	4					

7.5 组态应用

7.5.1在 GX Works3 软件环境下的应用

1、准备工作

- 硬件环境
 - ▶ 阀岛型号 C2S-CB-24B
 - ▶ 计算机一台,预装 GX Works3 软件
 - > 阀岛专用屏蔽电缆
 - > 三菱 PLC 一台,本说明以 R04ENCPU 为例
 - > 开关电源一台
 - > 设备配置文件 配置文件获取地址: <u>https://www.solidotech.com/documents/configfile</u>
- **硬件组态及接线** 请按照"<u>5 安装</u>""<u>6 接线</u>"要求操作

2、安装 CSP 文件

a. 打开 GX Work3 软件,单击菜单栏里的"工具",单击"配置文件管理->登录",如下图所示。



b. 在弹出框中,选择要添加的 CSP 文件,点击"登录"完成安装,如下图所示。

配置文件登录					\times
查找范围(I):	CSP文件		•	E 💣 🗉	•
	名称	^		修改日期	I
快速访问	22 0x3292_C29	G-CB_1.0.1_en.CSPP.z	р	2023/8/	15 9:43
桌面					
-					
库					
此电脑					
) 网络					
	<				>
	文件名(1):	0x3292_C2S-CB_1.0.3	l_en.CSPP.zip	-	登录(<u>R</u>)
	文件类型(<u>I</u>):	支持的所有的格式		•	取消

注:安装时需要关闭工程。

3、创建工程

- a. 单击菜单栏里的"工程",单击"新建工程"。
- b. 弹出新建工程对话框, PLC系列选择 "RCPU", PLC 类型选择 "R04EN", 程序语言默认梯形图。
- c. 单击"确定",如下图所示。



Г

C2S-CB 阀岛所支持对应主站列表:

MELSEC iQ-R	
名称	型号
可编程控制器	CPUR00CPU、R01CPU、R02CPU、R04CPU、R04ENCPU、R08CPU、
	R08ENCPU、R16CPU、R16ENCPU、R32CPU、R32ENCPU、R120CPU、
	R120ENCPU
C 语言控制器模块	R12CCPU-V
MELSEC iQ-L	
CPU 模块	L04HCPU、L08HCPU、L16HCPU
MELSEC iQ-F	
FX5UJ CPU 模块	FX5UJ-24MR/ES、FX5UJ-24MT/ES、FX5UJ-24MT/ESS、FX5UJ-40MR/ES、
	FX5UJ-40MT/ES、FX5UJ-40MT/ESS、FX5UJ-60MR/ES、FX5UJ-60MT/ES、
	FX5UJ-60MT/ESS
FX5U CPU 模块	FX5U-32MR/ES、FX5U-32MT/ES、FX5U-32MT/ESS、FX5U-64MR/ES、
	FX5U-64MT/ES、FX5U-64MT/ESS、FX5U-80MR/ES、FX5U-80MT/ES、
	FX5U-80MT/ESS、FX5U-32MR/DS、FX5U-32MT/DS、FX5U-32MT/DSS、
	FX5U-64MR/DS、FX5U-64MT/DS、FX5U-64MT/DSS、FX5U-80MR/DS、
	FX5U-80MT/DS、FX5U-80MT/DSS
FX5UC CPU 模块	FX5UC-32MT/D、FX5UC-32MT/DSS、FX5UC-64MT/D、FX5UC-
	64MT/DSS、FX5UC-96MT/D、FX5UC-96MT/DSS、FX5UC-32MT/DS-TS、
	FX5UC-32MT/DSS-TS、FX5UC-32MR/DS-TS
FX5 智能功能模块	FX5-ENET
MELSEC-Q	
通用型高速型 QCPU	Q03UDVCPU、Q04UDVCPU、Q06UDVCPU、Q13UDVCPU、Q26UDVCPU
MELSEC-L	
以太网端口内置 LCPU	L02CPU、L02CPU-P、L06CPU、L06CPU-P、L26CPU、L26CPU-P、
	L26CPU-BT、L26CPU-PBT
MELIPC	
MELIPC MI5000 系列	MI5122-VW

4、设置使用 CC-Link IE 现场网络 Basic

a. 左侧导航界面,选择"参数-> CPU 模块型号",双击"模块参数",在 IP 地址设置下设置 CPU 的 IP 地址, CC-Link IEF Basic 使用有无的下拉框选择"使用",如下图所示。

导航	ή×	🍓 ProgPou [PRG] [局 😐 ProgPou	[PRG] [LD & R04ENCPU 模块	参数×	4 Þ 🛥
*** ひ 全部	-		设置项目		
新工程		在此输入要搜索的设置项目	项目	设置	^
町横山石湾の			□ 自节点设置		
- 1990年10月1日 - 1997年10月1日 - 1997 - 1 977 - 1 97		ne sa	- 参数设置方法	在参数中设置	
= ME 有面/子		□◎ 基本设置	□ IP地址设置		
		- G 目节息以宜 - CC-Link TEF Pario沿開	IP地址	192 . 168 . 3 . 222	
= 111/1/11		- 对象设备连接配置设置	子网掩码	255 . 255 . 255 . 0	
= 1 ^e MAIN		通信用端口设置	默认网关	and the second	
ProgPou		田暉应用设置	-□通过网络号/站号通信	禁用	
1 局部标签			— 网络号与站号的设置方法	使用IP地址	
■ 程序本体			网络号	******	
41. 恒定周期			- 站号	*****	
41 事件			- RUN中的写入允许/禁止设置	批量禁止(SLMP)	
🛍 待机			通信数据代码	二进制	
🛍 无执行类型指定			- 设置打开方法	不在程序中OPEN	
🚔 未登录程序			□ CC-Link IEF Basic 设置		
💋 FB/FUN			 CC-Link IEF Basic 使用有无 	不使用	~
🛚 🤷 标签			网络配置设置	不使用	-
■ 🍯 软元件			- 刷新设置	使用	
■ 6. 参数			对象设备连接配置设置		_
			- 对象设备连接配置设置	〈详细设置〉	
R04ENCPU			通信用端口设置		
I CPU参数			— MELSOFT通信端口 UDP/IP	使用	~
◎模块参数			说明		
□ 存储卡参数			设置[使用]、[不使用]CC-Link IE5	N场网络Basic。	
◎ 模块信息		面日→四 被索结果	检查(K) 恢复为默认		
▲ 远程口令	~	23(1) 35 CAMPETER			
■连接目标 🔭 导航				屈用(0

b. 在设置项目界面下,选择"网络配置设置",双击"详细设置",如下图所示。

在参数中设置 192.168.3.222	
在参数中设置 192., 168., 3., 222	
192 . 168 . 3 . 222	
192 . 168 . 3 . 222	
255 . 255 . 255 . 0	
and the second	
禁 用	
方法 使用IP地址	
L设置 批量禁止(SLMP)	
二进制	
不在程序中OPEN	
<u>n</u>	
用有无 使用	
〈详细设置〉	
〈详细设置〉	
【 〈详细设置〉	
P/IP 使用	
投置。	~
复为默认 (U)	

c. 在 CC-Link IEF Basic 配置的弹窗中,单击"连接设备的自动检测",可将已连接的模块自动添加到网络中,添加完成后,单击"反映设置并关闭",如下图所示。

d. 在设置项目界面下,选择"刷新设置",双击"详细设置",如下图所示。

在此输入要搜索的设置项目	项目	设置	^
	自节点设置		
	- 参数设置方法	在参数中设置	
□ @ 基本设置	- IP地址设置		
-◎ 自节点设置	— IP地址	192 . 168 . 3 . 222	
→ CU-Link IEF Basic 以直 対象设备连接配置设置	子网掩码	255 . 255 . 255 . 0	
通信用端口设置	默认网关		
由過 应用设置	□通过网络号/站号通信	林田	
	网络号与站号的设置方法	使用TP地址	
	网络号		
	站号		
	RIN中的写入分许/禁止设置	批 曼鏊 止 (SI MP)	
	通信新提代码	- 注意	
	设置如开方法	——元·时 不在程序中/DPN	
	- QEII// JAG	ALCONT OF DECK	
	CO Link IEP Dasie GH	· / · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	
	网络石墨边墨	使用	
	网络起意议里		
	利新双直	(汗圳汉重)	
	一对象双合进位即且双直	2 () Ali Jen 17, 202 s	
	一 对家议备进按毗直议直	《详细议重》	
	三 週信用 嘴口 改算		
	MELSOFT通信唠口 UDP/IP	使用	\sim
	说明		
	设置刷新。	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	
项目一览 搜索结果	检查(K) 恢复为默认		
		应用 (<u>A</u>)	

e. 配置相关参数,配置完成后,单击"应用",如下图所示。

	设置项目										
在此输入要搜索的设置项目 備											
Der Der											
■● 基本没置		链接侧	l				C	U側			
-◎ 自节点设置	软元件名	点数	起始	结束		刷新目标	软元何	名点	2 起始	结束	
- ◎ CC-Link IEF Basic设置 - 对象设备连接配置设置	RX	64	00000	0003F	#	指定软元件	~ X	~	64 00100	0013F	
通信用端口设置	RY	64	00000	0003F	+	指定软元件	~ Y	~	64 00100	0013F	
田逓 应用设置	RWr	32	00000	0001F	+	指定软元件	~ D	~	32 1000	1031	
	RWw	32	00000	0001F	+	指定软元件	~ D	~	32 2000	2031	
	<u>说明</u> 显示刷振波图	的结击	SCRUM:	示社的	k = k	: 是					
	根据网络配置	设置中	设置的这	占数及占	角站	数决定结束的软	元件号。				^
											~
项目一览 被索结果	检查(K)		恢复	为默认(U)						
2011 36 Manual 26											
											应用(A)

5、下载设置参数

a. 单击菜单栏中"转换",单击"全部转换",如下图所示。

工程(P) 编辑(E)	搜索/替	换(F)	转换(C) 视图(V)	在线(O)	调试(B)	记录(R) 诊断([)工具	(T) 窗	口(W)	帮助(H)							
028520		•	æ 1	砖换(B)		F4		.	1	l	ÐC	λ+0+ →.	191	001	Pe	最大: -	•	•	-
	M 🗖 🖶	V DEV DE	# 3	转换+RUN□	中写入(0)	Shift+F₄	111												
导航	₽×	💼 Pro	<i>a</i> :	全部转换(R)	Shift	+Alt+F4	[LD	& RC	4ENCP	U 模块纲	参数 ×								
" 💽 🗘 全部	-		i	吾法检查(H))		• 1日	_											
补 工程	^		1	星序文件设置	疍(P)														
■ 模块配置图		On D		工作表执行	顾序设置(W)													
= 🚾 程序				设置(S)				链接	1					CPU侧					
🛍 初始			OT	节点设置			软元件名	点数	- 起始	结束		刷新目标		软元件名	点数	起始	结束		
= 🛍 扫描			CC-	Link IEF E	Basic设置	R	X	64	00000	0003F	+	指定软元件	~ X	~	64	00100	0013F		
= 🗬 MAIN			- 通	家以留建按 同 信用端口设置	山口以口	R	Y	64	00000	0003F		指定软元件	~ Y	~	64	00100	0013F		
= 🖻 ProgPou		÷4	应用	分置		R	Wr	32	00000	0001F	+	指定软元件	∨ D	~	32	1000	1031		
🛍 局部标签						R	Ww	32	00000	0001F	+	指定软元件	~ D	~	32	2000	2031		
■ 程序本体	:																		
🛍 恒定周期																			
41 事件																			
🛍 待机																			
🛍 无执行类型指	i E																		
🚔 未登录程序																			
📁 FB/FUN																			
🛚 🖾 标签																			
■ 🖆 软元件																			
= 🗛 参数																			
🦸 系统参数						100	明												
= 🗛 R04ENCPU						显	示刷新范	围的结束	的CPU软	元件的	软元件	号。		_					
CPU参数						根	据网络配	置设置中	设置的	古数及占	用站	数决定结束的:	软元件	号。					
◎模块参数																			
■ 存储卡参数																			
🙆 模块信息		项目	一览	搜索结果			检查(K)	恢复	为默认	(<u>U</u>)								
▲ 远程口令	~																		
🔮 连接目标 🔭 导航																			

b. 单击菜单栏中"在线",单击"写入至可编程控制器",将设置的参数写入主站的 CPU 模块中,如下图所示。

工程(P) 编辑(E)	搜索/替	换(F) 转换(C) 视图(V)	在结	(O) 调试(B) 记录(R) 诊断(D)	I	見(T) 窗	iD(W)) 帮助(H)							
PP		- X Tom 32		当前连接目标(N)	7		ŧ⊕e)+ + →	ing.		2 100	最大: -		•	*
	H 🖬 🗄		20	从可编程控制器读取(R)											
导航	ψ×	퉵 ProgPou [PRG] [局	49	写入至可编程控制器(W)	1C	PU 模块	参数 ×								
····································	-			与可编程控制器校验(V)											
1) 工程	^			远程操作(S)											
■ 模块配置图		Ge By		安全可编程控制器操作(F)											
= 🚾 程序		日本 基本设置		冗余可编程控制器操作(G)	. –					CPU俱	1				
他初始		●自节点设置		(PU存储架撮作(O)	始	结束		刷新目标		软元件名	点数	起始	结束		
■仙扫描		- ○ CC-Link IEF Ba - 对象设备连接面		删除可编程控制器的数据(D)	00	0003F		指定软元件	\sim	X ~	64	00100	0013F		
= @ MAIN		通信用端口设置		田户教根(F)	, 00	0003F		指定软元件	\sim	У ~	64	00100	0013F		
E 😫 ProgPou		田唯应用议宣		时钟设置(C)	00	0001F	+	指定软元件	~	D ~	32	1000	1031		
				监御(M)	, 00	0001F	•	指定软元件	~	D ~	32	2000	2031		
● 相力·平利 ● 相方·平利	`			m(2(11)) FR属性答理(左绊)(D)											
自事件				10病江西注(1156)(17											
🏨 待机															
4 无执行类型指	 		_	用户认证(0)											
🚔 未登录程序															
🗊 FB/FUN															
■ 🆴 标签															
■ ≦ 软元件															
■14 学致															
■ 60 R04ENCPU				说明	CDU	1 DL 68	H								
CPU参数				並不则新記国的结果臣 根据网络配置设置中设	TEPU	大元件臣 站数及	秋元作 与用站	数决定结束的	软元	件号。					
爲模块参数															
■存储卡参数															
🙆 模块信息		项目一览 搜索结果		检查(<u>K</u>)	恢2	王为默认	(U)								
14 远程口令	~														
● 连接目标 き 昌航															

c. 弹出"在线数据操作"对话框,选择"全选",如下图所示。

E线数据操作								_		X
显示(D) 设置(S)	关联功能(U)									
🔜 👌 🇊 写入	🖳 📢 🇊 🏻 i	卖取 🔜	🔎 🏢 🕅	交验 🔚] 🥎 🇊	🏢 删除				
参数+程序(<u>F</u>)	全选(<u>A</u>)	示例——								
井闭全部树状	全部解除(◆ CPU内置	存储器	■ SD存	字储卡	₫ 智	能功能模块			
模块型号/数据名		* 8		详细	标题		更新时间	大小(字	节)	^
■ ¶ 工程未设置		✓								
□● ● 参数		✓								
🦻 系统参数	枚/CPU参数	✓					2023/8/15	未计算		
🙆 模块参数	改	✓					2023/8/15	未计算		
📲 存储卡参	参数						2023/8/15	未计算		
🔓 远程口冬	\$						2023/8/15	未计算		
□ 础 全局标签		~								
▲ 全局标复	察得 署						2023/8/15	未计符		~
<)	
存储器容量显示	(<u>L</u>) 😵									
存储器容量 大小计算(<u>I</u>)	程序存储器								可用空间 154/160KF	3
示例 ■已用容量	数据存储器								可用空间 1757/2049	KB
■ 増加容量 ■ 减少容量	软元件/标签存储	皆器(文件存	储区域)						可用空间 192/256KE	3
■剩余容量为5%	SD存储卡								可用空间 0/0KB	
								执行(<u>E</u>)	¥	制

- d. 单击"执行"。
- e. 弹出提示框"执行远程 STOP 后,是否执行 PLC 写入?"选择"是"。
- f. 弹出下级提示框"参数已存在,是否覆盖?"选择"全部是"。
- g. 弹出下级提示框 "软元件注释(COMMENT)中不存在数据。未进行写入。"单击"确定"。
- h. 弹出提示框"CPU 处于 STOP 状态。是否执行远程 RUN?"选择"是"。
- i. 弹出提示框"已完成"单击"确定"。
- j. 此时下载设置参数操作已完成, 单击"关闭"。
- k. 将模块与 PLC 断电后重新上电。

6、监视设置

工程(P) 编辑(E) 搜索/	替换(F) 转换(C) 视图(V)	在线(O) 调	试(B) 记录(R) 诊	新(D)	工具	(T) 窗口(W) 帮助(H)						
DD-945 ()	- , XIII m 	当前连挂	妾目标(N)		7,	↓	- , T9 a	CO PPC	最大:	- •		· .	
		📮 从可编科	呈控制器读取(R)		Ţ								
		🏺 写入至7	可编程控制器(W)…		15								
寺航 サ	× 詭 ProgPou [PRG] [局	与可编程	呈控制器校验(V)		_								
でな 全部 🔹	写入・	远程操作	乍(S)		⊢	4 5	6	7	8	9	10	11	12
112 /	1 (0)	安全可能	扁程控制器操作(F)	•	⊢								[END]
証 横块配置图		冗余可编	扁程控制器操作(G)	,	L								
■ 星程序		CPU存住	諸器操作(O)										
創めた		删除可给	扁程控制器的数据(C)									
		用户数据	居(E)	,									
= A ProgPou		时钟设计	≣(C)										
a 局部标答		监视(M)		0	监视横式(R)		E3					
 ● 程序本体 		FB属性	, 管理(在线)(P)		a	监视(写入模式)(W)		Shift+F3					
44 恒定周期		いら月日	Hore (Herody) (* 7m	,		监视(3)(2)(A)		0					
44.事件		四内212	TAD			监视停止(全窗口)(S)							
🏨 待机		нлых	E(0)	,		监视开始(M)							
41.无执行类型指定						监视停止(T)		Alt+F3					
🗅 未登录程序						当前值显示切换(10)	‡朱山(D)						
S FB/FUN						当前值显示切换(16)	非助(H)						
≌ 标签 # ##==#						软元件/缓冲存储器#	是收却(R)						
■ 秋元1 14 余約					9981	程序一些监视(O)	Marma (N)(U)						
● 医猝余数						山斯程序——资些初0							
= © R04ENCPU					124	SEC所有地址是收到							
In CPU参数					20	510所有关加重量份	L)						
<u>幕</u> 模块参数						SFC已活动先些初(M)							
■ 存储卡参数								Ctrl 152					
◎模块信息	·					51 超快显示功换(全部		Chrl Alt E2					
连接目标 ** 导航	<					31 血农业小小功换(1X降	81M9675)(IA)	CUT+AI(+F5					

a. 选择"在线->监视->软元件/缓存储存器批量监视"。

- b. 重复上述操作,建立四个监视界面。在三个监视界面的"软元件名"中分别输入如网络参数设置界面中所 设置的"远程输出(RY)刷新软元件"、"远程寄存器(RWr)"和"远程寄存器(RWw)"的参数,即 "Y100""D1000"和"D2000",监视设置完成。
- c. 远程寄存器 (RWw) D2000 监视界面为参数配置页, D2000 (0~F) 为阀岛整体输出信号清空保持功能 配置。D2001~D2003 是单通道输出信号清空保持配置,如下图所示。

导航 ₽×	🍓 ProgPou [PRG] [局	💿 🖻 ProgPou [PRG] [l	_D 🖓 🖓 1 [软元件/缓冲	存储 🛛 📮 2 [软元件/缓冲存	7储 👘 😨 3 [软元件/	缓冲存储 ×	
📲 🗠 🏠 全部 🛛 👻	() th = (t t (v))	D0000	tr II. E	二枚子(1) 送加久	H(1)		
1) 工程	● 秋元件名(N)	02000	ゴカユ	2示倍式(1) 详细束	1+(L) 🙂	监视中	
■ 模块配置图	○ 經油友結果(₩)	(およう おうかん (11)	(102##4)	tile ALL (A)	10##	lite and the second	
= 🔙 程序	0 成1平1于1435(11)	快达追知(0)	(10,建中!)	REAL (A)	1007 (b)	监视停止(S)	
🛍 初始	較元件名 <u>F E D C B</u>	A 9 8 7 6 5 4 3 2 1 0	当前值	字符串			-1.614
■負扫描	D2000 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0		0	D2000 (0~F)	整体输出信号清空保持	功能
= 🗬 MAIN	D2002 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0		0	D2001~D2003	自通道输出信号清空保	持
= 🙆 ProaPou	D2003 0 0 0 0 0 0 0 0			0	D2001 D2005 -		10
■ 局部标签	D2005 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0		0			
2 程序木休	D2005 0 0 0 0 0 0 0 0			0	_		
4. 信定周期	D2008 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0		0			
	D2009 0 0 0 0 0 D2010 0 0 0 0 0			0	_		
(1) (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1)	D2011 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0		0			
41.待仇	D2012 0 0 0 0 0 D2013 0 0 0 0 0			0	-		
41 尤执行类型指定	D2014 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0		0			
🛍 未登录程序	D2015 0 0 0 0 0 D2016 0 0 0 0 0			0	_		
🖆 FB/FUN	D2017 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0		0			
🛚 📫 标签	D2018 0 0 0 0 0 D2019 0 0 0 0 0			0	_		
■ 🎬 软元件	D2020 0 0 0 0 0	000000000000		0			
■ 64 参数	D2021 0 0 0 0 0 D2022 0 0 0 0 0			0			
▮ 系统参数	D2023 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0		0			
R04ENCPU	D2025 0 0 0 0 0			0	_		
D CPII 余韵	D2026 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0		0			
り描は分約	佐葉1 「 佐葉山】						
19 1天休学女 目 方体上分数	<u> 通信1【通信</u> 甲】						
	HIIDN HIIDFF HAIDN/	OFF反转 🕃 更新					
	名称 当前值	显示格式	女据类型 C	hinese Simplified/简体中文	强制输入输出状态	附带执行条件的软	
16 匹程口令	K4Y100 0	10进制数 1	*[有符号]				
■连接目标 🔭 号航							

导航 ···×	🏝 ProgPou [PRG] [局	🖻 ProgPou [PRG] [LD	♥1[软元件/缓冲存储	2[软元件/缓冲存储	
📲 🧮 🏠 全部 🔍				-)	
る工程	 • • •	D2000	→ 打开显示格式(<u>I</u>) 详细条件(<u>I</u>	2) ⑧ 监视中
■ 模块配置图	○ 探)由方は限(m)	4# 15 43 55 (m)	(active) pktt(a)		10:世中山 11:1-1-2 (第二十一百)
= 🕊 程序	○ 绂(件仔険쯉(图)	快火起炉(□)	(10)进制) 地址(A)		◇ 100元前 ◇ 监视停止(5)
41.初始	校元件名 F E D C B	A 9 8 7 6 5 4 3 2 1 0	当前值	家符串	
■此扫描	D2000 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 1 0	2]		D2000 (0~F) 任2位 配置为00表示阀鸟整体
= 🖗 MAIN	D2001 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		
= 🖻 ProgPou	D2003 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		输出信号为保持,配置为01表示阀岛整体输出
а 局部标签	D2005 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0	/	信号为清空,配置为10表示阀岛通道输出信号
■ 程序本体	D2006 0 0 0 0 0 D2007 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		会物由的通道清空促进和罢而冲空
此恒定周期	D2008 0 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0	1	多效田平坦但/月工休时间 且坝/大庄。
曲事件	D2010 0 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		
自结机	D2011 0 0 0 0 0 D2012 0 0 0 0 0		0		
4 天执行类型指定	D2013 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		
▲ 土谷司印度	D2014 0 0 0 0 0 D2015 0 0 0 0 0		0		
FR/FUN	D2016 0 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		
• f t 标效	D2018 0 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		
■ ≝ 校元件	D2019 0 0 0 0 0 D2020 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		
	D2021 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		
- ** 学议 山 石(広4)#5	D2022 0 0 0 0 0 D2023 0 0 0 0 0		0		
● 余玩(参数) - ● DO4ENCDU	D2024 0 0 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		
	D2026 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		
P CPU参数	D2027 0 0 0 0 0 D2028 0 0 0 0 0		0		
監視状参数	D2029 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		
■仔储卡参数	D2030 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		
◎ 模状信息	D2032 0 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		
🐁 远程口令			0		

e. 远程输入(RY)**Y100** 监视界面为阀岛电磁阀输出控制页, Y100~Y120 是阀岛电磁阀线圈输出通道, 共 48 位, 对应阀岛 48 通道, 从低位到高位与通道一一对应, 如下图所示。

导航 ··×	퉓 ProgPou [PRG] [局	🖻 ProgPou [PRG] [LD	☑1 [软元件/缓冲存储 ×	2 [软元件/缓冲存储	🜄 3 [软元件/缓冲存储
다 다 🏠 全部 🗸					
新工程	● 软元件名(N)	¥100	── 打开显示格式(<u>I</u>)) 详细条件(<u>L</u>)	 <u>监视中 </u>
町横中配置肉					
	○ 缓冲存储器(M)	模块起始(U)		×	10进制 · 监视停止(<u>S</u>)
19196		A 9 8 7 6 5 4 3 2 1 0	当前值	字符串	
■●□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□	Y110 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		
= 🖗 MAIN	Y120 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		
= 🔗 ProgPou	Y130 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		
	Y150 0 0 0 0 0		0		
₩ 向部/标金	Y160 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		
■ 程序本体	Y170 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		
值 恒定周期	Y180 0 0 0 0 0 0 V190 0 0 0 0 0 0 0 0		0		
曲事件	Y1A0 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		
	Y1B0 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		
▲ 待机	Y1C0 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		
🏨 无执行类型指定	Y1E0 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		
🚔 未登录程序	Y1F0 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		
	Y200 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		
	Y210 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0		0		
🛯 🚨 标签	Y230 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		
■ 🍯 软元件	Y240 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		
- f1 - 分米h	Y250 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		
	Y250 0 0 0 0 0 0 0 0 0		0		
♥ 糸鈗参数	Y280 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		
= 🗛 R04ENCPU	Y290 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		
● CPU 参数	Y2A0 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		
	Y2C0 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		
14 侯吠参数	Y2D0 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		
■ 存储卡参数	Y2E0 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		
● 樺块信息	Y2P0 0 0 0 0 0 0 V2P0		0		
● 法理口会	Y310 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		
🔒 远程口令	Y310 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		

f. Y100 通道输出控制页,任一通道值为1则电磁阀线圈输出开启,通道值为0则电磁阀线圈输出关闭。例 如输入十进制数值"-1",即二进制 0~F 均为 1,通道 0~F 电磁阀线圈输出开启,如下图所示。

导航 -	× 🛍 ProgPou	[PRG] [局	ProgPou [PRG]	[LD 🔽1 [銰	元件/缓冲存储	× 📮2 [软元/	‡/缓冲存储	23 [软元件/	缓冲存储	
[월 대 🏠 全部 🔹	() th = //	AT (10)	100		tr III B	$p \rightarrow (\tau)$	244 600 17 64 18			
~ 工程	 •	名(1)	100	~	打井亚亦植	音风(1)	详细亲忏(<u>L</u>)	(\$)	监视中	
■ 模块配置图	○缓冲有	(M) 構		~	(16进制) 抽	the (A)	~	10进制 ~	些如傳止(s)	
= 🖼 程序	0 - 24.11.1	194 PB (20) - DC			(10/00/04) 20	AL (1)			m (0.17 m (0)	
仙初始	软元件名	FEDCBA	9 8 7 6 5 4 3 2 1	0	当前值	字符串	1			
■血扫描	Y100 Y110	0 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		-1 1				
= 🗗 MAIN	Y120	0 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		0				
= 🙆 ProgPou	Y130 Y140	0 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		0				
	Y150	0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		0				
12 程序木休	Y160 Y170	0 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		0				
的信息周期	Y180	0 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		0				
4 東州	Y190 Y140	0 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		0				
44 (±±0	Y1B0	0 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0	0		0				
	Y1C0 Y1D0			0		0				
41 尤执行类型指定	Y1E0	0 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		0				
🚔 未登录程序	Y1F0 Y200	0 0 0 0 0 0		0		0				
🕋 FB/FUN	Y210	0 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		0				
🛚 🏛 标签	Y220 Y230	0 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		0				
🛚 🗂 软元件	Y240	0 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		0				
= 🚱 参数	Y250 Y260	0 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		0				
● 系統参数	Y270	0 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		0				
= © R04FNCPU	Y290	0 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		0				
D CPII绘教	Y240	0 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0	0		0				
の描述分数	all and a state of									
515 1尺/大学文X 10 方は上台#5	监看1【监有	中】								
目17日下学议	OII NOII NO	FF H DN/OFF	反转							
 保状信息 法理口公 	名称	当前值	显示格式	数据类型	Chine	se Simplified/简作	本中文 强制	输入输出状态	附带执行条件的软	
● 连接目标 ● 导航	► K4Y100	-1	10进制数	字[有符号]						

g. 远程寄存器 (RWr) D1000 监视界面为诊断功能查看页,占用 6 个区域即 D1000~D1005。其中 D1000~D1002 区域是 Open load 开路诊断信息,共占用 6 个字节即 48 位,对应阀岛 48 通道,从低位 到高位与通道——对应, 48个通道可独立诊断;

D1003~D1005 是 Short circuit or overtemperature 短路/过温诊断信息,共占用 6 个字节即 48 位,对 应阀岛 48 通道,从低位到高位与通道——对应,48 个通道可独立诊断;

与航 ^{1×}	TerrogPou [PRG] [周	ProgPou [PRG] [LD	↓ [秋元件/缓/甲仔细		子储 × 🜄 3 [软元件/%	夏/平仔储	
태 이 수 소송 🔹	0 # = M M (0)	21000	der W. G. T.	ht all (a) 144 for 27	Nh (1)		
新工程	● 駅元仟名(N)	01000	1/1 1/1 並示	哈式(<u>1</u>) 汗细泳	·f+ (<u>L</u>) 🔘	监视中	
at its that see Rol							
	○ 緩沖存储器(M)	模块起始(U)	> (16进制) 地	址(<u>A</u>)	~ 10进制 ~	监视停止(<u>S</u>)	
= 🖼 程序							
🛍 初始	較元件名 F E D C B	A 9 8 7 6 5 4 3 2 1 0	当前值	字符串			
= 44.扫描	D1000 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0		0			
	D1001 0 0 0 0 0			0	D1000~D1002 }	十路诊断	
	D1003 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0		0	D1003-D1005 #	百敗/计测诊艇	
= 🖻 ProgPou	D1004 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0		0	D10034D1003 K		
💼 局部标签	D1005 0 0 0 0 0			0	_		
 程序本体 	D1007 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0		0	-		
4 位帝国期	D1008 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0		0			
	D1009 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0		0			
41 事件	D1011 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0		0			
🏨 待机	D1012 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0		0			
41 无执行类型指定	D1013 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0		0			
▲ 土啓急伊皮	D1015 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0		0			
	D1016 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0		0			
🖾 FB/FUN	D1017 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0		0			
🛚 🖆 标签	D1018 0 0 0 0 0 0			0			
■ 🛃 軟元件	D1020 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0		0			
	D1021 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0		0			
	D1022 0 0 0 0 0			0	_		
系統参数	D1024 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0		0			
R04ENCPU	D1025 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0		0			
I CPU参数	D1026 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0		0			
1 1#14 43 #h	D1027 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0		0			
15 快快参数	D1029 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0		0			
■存储卡参数	D1030 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0		0			
 模块信息 	D1031 0 0 0 0 0			0			
• 法理口会	D1033 0 0 0 0 0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0		0			
IN REAL IN CO.				al			

开路诊断 Open load, 在通道电磁阀线圈输出关闭 (即为 0) 时, 诊断值有效。

在 D1000~D1002 对应的"监视值"处,可以查看阀岛通道对应的电磁阀开路诊断值,通道电磁阀线圈均 正常则为 0, 任意电磁阀有开路则不为 0。也可以查看每个通道电磁阀的开路诊断值, 数值为 1 则阀开路, 数值为0则正常。

短路/过温诊断 Short circuit or overtemperature,在通道电磁阀线圈输出开启(即为 1)时,诊断值有 效。

在 D1003~D1005 对应的"监视值"处,可以查看阀岛整体通道对应的电磁阀短路/过温诊断值,有电磁阀 出现短路/过温则不为 0, 未出现短路/过温则为 0。也可以查看每个通道电磁阀的短路/过温诊断值, 数值 为1则电磁阀出现短路/过温,数值为0则未出现短路/过温。

7 使用

8 FAQ

1、 是否可以通过上位机修改模块的 IP 地址?
 旋转开关不为 0 时,也可以通过上位机修改 IP 地址,但是重启模块后, IP 的主机位为旋转开关值。